



MARCOS LIMA CARDOSO

**Solvabilidade de uma Classe de Problemas  
Parabólicos nos Espaços  $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$**

BELÉM  
2012



MARCOS LIMA CARDOSO

# Solvabilidade de uma Classe de Problemas Parabólicos nos Espaços $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$

Dissertação apresentada ao Programa de Pós-Graduação em Matemática e Estatística - PPGME da Universidade Federal do Pará como pré-requisito para a obtenção do título de Mestre em Matemática. Pará.

Orientador:

**Prof. Dr. Francisco Paulo Marques Lopes**

BELÉM  
2012

MARCOS LIMA CARDOSO

# Solvabilidade de uma Classe de Problemas Parabólicos nos Espaços $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$

Esta Dissertação foi apresentada como exigência parcial para a obtenção do grau de Mestre em Matemática pelo Programa de Pós-Graduação em Matemática e Estatística-PPGME da Universidade Federal do Pará, julgada pela seguinte banca examinadora:

---

Orientador: Prof. Dr. Francisco Paulo Marques Lopes

Faculdade de Matemática, UFPA

---

Prof. Dr. Francisco Júlio Sobreira de Araujo Correia

Universidade Federal, UFPA

---

Prof. Dr. João Pablo Pinheiro da Silva

Universidade Federal, UFPA

---

Prof. Dr. Pablo Braz e Silva

Universidade Federal, UFPE

Aprovada em: 29 / 06 / 2012

# Dedicatória

Aos meus pais Maria dos Anjos e Nestor Neves e à minha "avó", Teófila Lima(em memória), por tudo o que representam na minha vida.

*“Quando vejo um homem inútil, penso que talvez fosse unicamente a ocasião o que lhe faltou para provar os tesouros que contém, e que necessitavam apenas de uma chave para abrir, quer dizer um justo encorajamento para expandir-se com brilho”*

**Pascal.**

# Agradecimentos

Primeiramente à Deus por estar presente em minha vida em todos os momentos, por ter-me dado capacidade e coragem para enfrentar os desafios com esperança e fé e pela proteção que fortalece o meu espírito.

A minha "avó", Teófila Lima(em memória), pela boa criação e educação que me fez ser o que sou e por pedir por mim em suas orações.

A meus pais Nestor Neves e Maria dos Anjos que sempre estiveram a meu lado, incansáveis em apoiar-me em tudo o que precisei, além de me proporcionarem consciência e bom senso para fazer escolhas corretas sempre discernindo o certo do errado.

A meus irmãos que sempre se dispuseram a ajudar-me em tudo.

Aos amigos Rômulo, Dalmir e Elifaleth pelo apoio e incentivo. Aos "colegas" do doutorado Sebastião, Lindomar, Gesson, Amanda e Renato pelo companheirismo. Ao João cujo material e explicações nos momentos de dúvidas foram primordiais para a minha evolução no curso.

Ao Mateus cujo carisma e humildade fazem dele um ótimo ser humano e um grande amigo no convívio diário.

Aos colegas de curso Cristian, Brígida, Marly, Carol, Elany, Marcelo, Valter, Juliana, Michel e Francisco pela boa convivência dentro e fora da sala de aula que estabeleceu fortes amizades e companheirismo.

À Carmen por toda a imensa ajuda antes e durante o curso e pela grande amizade.

Ao professor Francisco Paulo Marques pela ótima orientação, pela compreensão, paciência, dedicação e pela boa convivência e amizade que tornaram possível este trabalho.

# Resumo

O presente trabalho tem como objetivo principal estudar a existência de soluções para um problema parabólico não-linear de valor inicial e de fronteira com condições de crescimento variável no espaço  $W^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \cap L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$  e fornecer um teorema de existência de soluções fracas para a seguinte equação

$$\frac{\partial u}{\partial t} + A(u) = f,$$

onde  $A(u) = -\operatorname{div}(a(x, t, u, \nabla u)) + a_0(x, t, u, \nabla u)$ ,  $a(x, t, u, \nabla u)$  e  $a_0(x, t, u, \nabla u)$  satisfazem as condições de  $p(x)$ -crescimento com respeito a  $u$  e  $\nabla u$ , e  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ .

Para a questão de existência, utilizaremos o método de Galerkin nos espaços Generalizados de Sobolev de funções definidas em  $Q_T = \Omega \times (0, T)$ , com  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  aberto e limitado.

# Conteúdo

<b>Introdução</b>	<b>1</b>
<b>1 Conceitos e Resultados Preliminares</b>	<b>3</b>
1 Definições e Resultados de Análise Funcional . . . . .	3
1.1 Convergência Fraca e Convergência Fraca-Estrela. . . . .	3
1.2 Espaços Reflexivos . . . . .	6
1.3 Espaços Separáveis . . . . .	7
1.4 Conjunto Ortonormal . . . . .	7
2 Teoria das Distribuições . . . . .	7
2.1 Notações e Resultados Preliminares . . . . .	7
2.2 Os Espaços $L^p(\Omega)$ . . . . .	9
2.3 O Espaço das Funções Teste ( $C_0^\infty(\Omega)$ ) . . . . .	11
2.4 Distribuições Escalares sobre $\Omega$ . . . . .	12
2.5 Derivada de Distribuição . . . . .	13
2.6 Extensão e Restrição de Uma Distribuição . . . . .	14
3 Espaços de Sobolev . . . . .	14
3.1 O Espaço $W^{m,p}(\Omega)$ . . . . .	14
3.2 O Espaço $W^{-m,q}(\Omega)$ . . . . .	15
3.3 Desigualdades de Poincaré e de Sobolev . . . . .	16
4 Os Espaços $C_b^k(\Omega)$ e $C^{k,\lambda}(\Omega)$ . . . . .	16
5 Distribuições Vetoriais . . . . .	17
5.1 Espaço das Funções com Valores em Espaços de Banach . . . . .	17



5.2	Distribuições com Valores Vetoriais . . . . .	20
6	Os Espaços $L^{p(x)}(\Omega)$ e $W^{m,p(x)}(\Omega)$ . . . . .	22
6.1	Os Espaços $L^{p(x)}(\Omega)$ . . . . .	22
6.2	Os Espaços $W^{m,p(x)}(\Omega)$ . . . . .	24
7	O Operador de Leray-Lions. . . . .	26
7.1	Operadores Limitados, Contínuos, Monótonos e Hemicontínuos. . . . .	26
7.2	O Operador de Leray-Lions. . . . .	28
7.3	Existência de Soluções de EDO's pelo método de Carathéodory . . . . .	29
<b>2</b>	<b>Os Espaços <math>W^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)</math></b>	<b>31</b>
<b>3</b>	<b>A Existência de Solução</b>	<b>39</b>
1	Método de Galerkin . . . . .	40
2	O Resultado de Existência de Solução de $(P)$ . . . . .	44
	<b>Considerações Finais</b>	<b>61</b>
	<b>Bibliografia</b>	<b>63</b>

# Introdução

Seja  $n \geq 2$  um inteiro,  $\Omega$  um domínio aberto e limitado em  $\mathbb{R}^n$  e  $Q_T = \Omega \times (0, T)$  onde  $T > 0$  é dado. Consideremos o problema:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + A(u) = f, & \text{em } Q_T \\ u(x, t) = 0, & \text{sobre } \partial\Omega \times (0, T) \\ u(x, 0) = \psi(x), & \text{em } \Omega \end{cases} \quad (1)$$

onde  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  e  $\psi(x) \in L^2(\Omega)$  são funções dadas e  $A : W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \rightarrow W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  é um operador elíptico na forma

$$A(u) = -\operatorname{div}\left(a(x, t, u, \nabla u)\right) + a_0(x, t, u, \nabla u)$$

com os coeficientes  $a$  e  $a_0$  satisfazendo as clássicas condições de Leray-Lions (ver pág. 27). Os espaços  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  serão introduzidos no capítulo 2.

A equação acima foi estudada nos espaços  $L^p(0, T; W_0^{1,p}(\Omega))$ , para  $1 < p < \infty$ , onde  $a$  e  $a_0$  são assumidos satisfazendo as condições de crescimento polinomial com relação a  $u$  e  $\nabla u$ . Sabe-se que o problema foi resolvido por J. L Lions [25] e H. Brezis e F.E. Browder [6] no caso  $p \geq 2$ , por R. Landes [23] e R. Landes e V. Mustonen [24] no caso  $1 < p < 2$ .

O problema também foi discutido nos espaços não-homogêneos Orlicz-Sobolev  $W^{1,x}L_M(Q_T)$  com  $a$  e  $a_0$  satisfazendo condições de crescimento mais geral com relação a  $u$  e  $\nabla u$ . T. Donaldson considera o caso em que a função  $M$  está relacionada com o crescimento de  $a$  e  $a_0$ . A. Elmahi e D. Meskine [14] estudaram o mesmo problema no espaço Orlicz sem assumir qualquer restrição de crescimento com relação a função  $M$ .

O estudo de problemas variacionais com condições de crescimento não-padrão tem se mostrado um tema interessante nos últimos anos. Problemas com  $p(x)$ -crescimento podem ser considerados uma forma não-padrão de problema de crescimento e aparecem em problemas elásticos não-lineares, fluidos eletorreológicos, recuperação de imagens entre outros. Muitos resultados foram obtidos para este tipo de problema, por exemplo em [1, 2, 3], [28] e [30].

Em [9], os autores estudaram o seguinte problema:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} - \operatorname{div}(\phi_r(x, Du)) + \lambda(u - I) = 0, & \text{em } \Omega \times [0, T], \\ \frac{\partial u}{\partial \vec{\eta}}(x, t) = 0, & \text{para } (x, t) \in \partial\Omega \times (0, T), \\ u(0) = I, & \text{em } \Omega, \end{cases}$$

onde  $\lambda \geq 0$  é constante,  $I = u + \text{ruído}$ ,  $\vec{\eta}$  denota o vetor normal unitário exterior em  $x \in \Omega$  e

$$\operatorname{div}(\phi_r(x, Du)) = |\nabla u|^{p(x)-2} \left[ (p(x) - 1)\nabla u + (2 - p(x))|\nabla u| \operatorname{div} \left( \frac{\nabla u}{|\nabla u|} \right) + \nabla p(x) \nabla u \log |\nabla u| \right].$$

Nesta equação,  $1 \leq p(x) \leq 2$  só depende de  $x$ . Em [4], os autores estudaram uma equação semelhante a que estudamos neste texto. A diferença é que em [4] o coeficiente da não-linearidade é dependente de  $x$  e de  $t$  e é assumido ser contínuo, e que a equação de evolução envolve o operador  $p(x, t)$ -laplaciano.

Para que o nosso estudo se apresente de maneira mais consistente, reunimos alguns pressupostos sobre Análise Funcional, Teoria das Distribuições, os Espaços de Lebesgue e Sobolev, constituindo o 1º capítulo. No 2º capítulo, apresentamos o espaço  $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ , que é semelhante ao espaço  $W^{1,x} L_M(Q_T)$ . Pensamos nesses espaços como uma estrutura razoável para discutir o problema acima. O 3º capítulo é reservado à demonstração do principal resultado, objetivo do presente estudo. Assim, neste trabalho, que foi baseado em [18], estudamos a existência de soluções fracas nos espaços  $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$  sob condições de  $p(x)$ -crescimento, onde  $p(x)$  depende apenas da variável espacial  $x$ .

Aqui,  $a : Q_T \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  e  $a_0 : Q_T \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  são operadores tais que, para qualquer  $s \in \mathbb{R}$  e  $\xi \in \mathbb{R}^n$ ,  $a(x, t, s, \xi)$  e  $a_0(x, t, s, \xi)$  são ambos contínuos em  $(t, s, \xi)$  para q.t.p.  $x \in \Omega$  e mensuráveis em  $x$  para todo  $(t, s, \xi) \in (0, T) \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ . Eles também satisfazem, para qualquer  $s \in \mathbb{R}$  e  $\xi, \xi^* \in \mathbb{R}^n$ , com  $\xi \neq \xi^*$

$$\begin{cases} |a(x, t, s, \xi)| \leq \alpha(C(x, t) + |s|^{p(x)-1} + |\xi|^{p(x)-1}), & \text{q.t.p. } (x, t) \in Q_T; \\ |a_0(x, t, s, \xi)| \leq \alpha(C(x, t) + |s|^{p(x)-1} + |\xi|^{p(x)-1}), & \text{q.t.p. } (x, t) \in Q_T; \\ [a(x, t, s, \xi) - a(x, t, s, \xi^*)](\xi - \xi^*) > 0, & \text{q.t.p. } (x, t) \in Q_T; \\ a(x, t, s, \xi)\xi + a_0(x, t, s, \xi)s \geq \beta|\xi|^{p(x)} + \gamma|s|^{p(x)}, & \text{q.t.p. } (x, t) \in Q_T, \end{cases} \quad (2)$$

onde  $C(x, t) \in L^{q(x)}(Q_T)$ ,  $\alpha, \gamma, \beta > 0$  são constantes. Ao longo deste trabalho, a menos de declaração contrária, assumiremos que  $p(x)$  é contínua em  $\Omega$  no sentido que  $y \in \bar{\Omega}$  tem-se

$$\lim_{y \rightarrow x} p(y) = p(x), \quad \forall x \in \bar{\Omega}$$

e satisfazendo

$$1 < p^- = \inf_{\Omega} p(x) \leq p(x) \leq p^+ = \sup_{\Omega} p(x) < \infty \quad (3)$$

e sendo  $q(x)$  o conjugado da função  $p(x)$ .

# Capítulo 1

## Conceitos e Resultados Preliminares

No presente capítulo, serão apresentadas definições e resultados, além de fixadas algumas terminologias e notações que subsidiarão os estudos realizados nos capítulos posteriores. Os resultados abordados aqui não serão demonstrados. Outrossim, serão indicadas as referências bibliográficas onde esses resultados e suas demonstrações podem ser verificadas.

### 1 Definições e Resultados de Análise Funcional

#### 1.1 Convergência Fraca e Convergência Fraca-Estrela.

**Definição 1.1.** *Seja  $E$  um espaço vetorial normado. Diz-se que  $E$  é um espaço de Banach se o mesmo é completo, isto é, se toda sequência de Cauchy converge em  $E$ .*

Se uma sequência  $(x_n)$  é convergente, então para toda função contínua  $f$  teremos que  $(f(x_n))$  também converge. Porém, se em vez de exigirmos a convergência para toda função contínua exigirmos para apenas as funções **lineares e contínuas**, diremos então que  $(x_n)$  converge fracamente para  $x$ , se  $f(x_n)$  converge para  $f(x)$ . O espaço das funções onde isso ocorre é denominado de **Espaço Dual**, cuja definição é dada a seguir.

**Definição 1.2.** *Seja  $E$  um espaço vetorial normado. Chamamos de Dual Topológico de  $E$  e denotamos por  $E'$ , o espaço normado de todos os funcionais lineares contínuos definidos em  $E$ ,*

$$E' = \{f : E \rightarrow \mathbb{R}; f \text{ é linear e contínuo}\}.$$

**Observação 1.1.** *Daqui em diante quando nos referirmos ao Dual Topológico de  $E$ , chamaremos apenas de **dual** de  $E$ .*

**Proposição 1.1.** *Uma aplicação linear  $f$  é contínua se, e somente se, é limitada.*

**Demonstração:** Ver [26] ou [29].

**Definição 1.3. (Topologia Fraca  $\sigma(E, E')$ ).** *Seja  $E$  um espaço de Banach e considere  $f \in E'$ . Definamos*

$$\begin{aligned}\varphi_f : E &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \varphi_f(x) = \langle f, x \rangle.\end{aligned}$$

*Assim, temos que  $(\varphi_f)_{f \in E'}$  é uma família de funcionais lineares contínuos em  $E$  onde  $\sigma(E, E')$  é a topologia menos fina de todas as aplicações  $(\varphi_f)_{f \in E'}$  lineares e contínuas definidas em  $E$ . A topologia  $\sigma(E, E')$  é chamada de **Topologia Fraca** sobre  $E$ .*

**Definição 1.4. (Convergência Fraca  $\rightharpoonup$ ).** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $(x_n)$  uma sequência em  $E$ . Diz-se que a sequência  $(x_n)$  converge fracamente para  $x$  em  $E$  se, e somente se,  $\langle f, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle, \forall f \in E'$ .*

**Notação:**  $x_n \rightharpoonup x$  ( $x_n$  converge fracamente para  $x$ ).

**Observação 1.2.** *O símbolo  $\rightarrow$  denota Convergência Forte.*

**Proposição 1.2.** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $(x_n)$  uma sucessão em  $E$ . Verifica-se:*

- i)  $x_n \rightharpoonup x$  em  $\sigma(E, E') \Leftrightarrow \langle f, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle, \forall f \in E'$ ;*
- ii) Se  $x_n \rightarrow x$ , então  $x_n \rightharpoonup x$  em  $\sigma(E, E')$ ;*
- iii) Se  $x_n \rightharpoonup x$  em  $\sigma(E, E')$ , então  $\|x_n\|_E$  é limitada e  $\|x\|_E \leq \liminf \|x_n\|_E$ ;*
- iv) Se  $x_n \rightharpoonup x$  em  $\sigma(E, E')$  e se  $f_n \rightarrow f$  em  $E'$  ( $\|f_n - f\|_{E'} \rightarrow 0$ ), então  $\langle f_n, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle$ .*

**Demonstração:** Ver [7].

Pode-se também construir o dual do dual, isto é, o espaço  $E''$  dado por

$$E'' = \{g : E' \longrightarrow \mathbb{R}; g \text{ é linear e contínua}\},$$

denominado **Espaço Bidual** de  $E$ . Este espaço também é normado e completo e a norma definida é dada por

$$\|g\|_{E''} = \sup_{\substack{f \in E' \\ \|f\|_{E'} \leq 1}} |\langle g, f \rangle|.$$

Da topologia fraca, podemos ter outras duas topologias sobre  $E'$ :

- i) Topologia Forte (com a norma  $\|f\|_{E'} = \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|_E \leq 1}} |\langle f, x \rangle|$ );
- ii) Topologia Fraca  $\sigma(E', E'')$ .

Vamos agora definir uma terceira topologia sobre  $E'$ , a topologia  $\sigma(E', E)$ .

**Definição 1.5. (Topologia Fraca Estrela  $\sigma(E', E)$ ).** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $E'$  o dual de  $E$ . Definamos*

$$\begin{aligned} \varphi_x : E' &\longrightarrow \mathbb{R} \\ f &\longmapsto \varphi_x(f) = \langle f, x \rangle. \end{aligned}$$

*Assim, temos que  $(\varphi_x)_{x \in E}$  é uma família de funcionais lineares contínuos em  $E'$  onde  $\sigma(E', E)$  é a topologia menos fina sobre  $E'$ . A topologia  $\sigma(E', E)$  é chamada de **Topologia Fraca Estrela** sobre  $E'$ .*

**Definição 1.6. (Convergência Fraca Estrela  $\overset{*}{\rightarrow}$ ).** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $(f_n)$  uma sequência em  $E'$ . Diz-se que  $f_n$  converge fraco-estrela para  $f$  em  $E'$  se, e somente se,  $\langle f_n, x \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle, \forall x \in E$ .*

**Notação:**  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  ( $f_n$  converge fraco-estrela para  $f$ ).

**Proposição 1.3.** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $(f_n)$  uma sucessão em  $E'$ . Verifica-se:*

- i)  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  em  $\sigma(E', E) \Leftrightarrow \langle f_n, x \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle, \forall x \in E$ ;
- ii) Se  $f_n \rightarrow f$ , então  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  em  $\sigma(E', E'')$ ;
- iii) Se  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  em  $\sigma(E', E)$ , então  $f_n \rightarrow f$  em  $\sigma(E', E'')$ ;
- iv) Se  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  em  $\sigma(E', E)$ , então  $\|f_n\|_{E'}$  é limitada e  $\|f\|_{E'} \leq \liminf \|f_n\|_{E'}$ ;
- v) Se  $f_n \overset{*}{\rightarrow} f$  em  $\sigma(E', E)$  e se  $x_n \rightarrow x$  em  $E$ , então  $\langle f_n, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle$ .

**Demonstração:** Ver [7].

Também pode-se relacionar o espaço  $E$  com o seu bidual  $E''$  através da aplicação

$$\begin{aligned} J : E &\longrightarrow E'' \\ x &\longmapsto J(x) : E' \longrightarrow \mathbb{R} \\ f &\longmapsto J(x)(f) = \langle J(x), f \rangle = \langle f, x \rangle, \end{aligned} \tag{1.1}$$

$\forall f \in E'$ , denominada de **Projeção Canônica**. Nota-se que

$$\|J(x)\|_{E''} = \sup_{\substack{f \in E' \\ \|f\|_{E'} \leq 1}} |\langle J(x), f \rangle| = \sup_{\substack{f \in E' \\ \|f\|_{E'} \leq 1}} |\langle f, x \rangle| = \|x\|_E,$$

de onde podemos afirmar que  $J$  é injetora.

**Observação 1.3.** *Nem sempre  $J$  é sobrejetora. Quando a sobrejetividade ocorre, o espaço em questão é dito **Reflexivo**.*

## 1.2 Espaços Reflexivos

**Definição 1.7.** *Sejam  $J$  a injeção canônica definida em (1.1) e  $E$  um espaço de Banach. Diz-se que  $E$  é Reflexivo se  $J$  é sobrejetora, isto é, se  $J(E) = E''$ .*

**Teorema 1.1.** *Seja  $E$  um espaço de Banach. Então  $E$  é reflexivo se, e somente se,*

$$B_E = \{x \in E; \|x\| \leq 1\}$$

*é um conjunto compacto na topologia fraca  $(\sigma(E, E'))$ .*

**Demonstração:** [7].

**Proposição 1.4.** *Seja  $E$  um espaço de Banach e  $M \subset E$  um subespaço fechado. então  $M$  dotado da norma induzida por  $E$  é reflexivo.*

**Demonstração:** [7].

**Corolário 1.1.**  *$E$  é reflexivo se, e somente se,  $E'$  é reflexivo.*

**Demonstração:** [7].

**Definição 1.8.** *Seja  $E$  um espaço de Banach. Diz-se que  $E$  é uniformemente convexo se para todo  $\varepsilon > 0$ , existir um  $\delta > 0$  tal que, para  $x, y \in E$*

$$\left( \|x\| \leq 1, \|y\| \leq 1 \text{ e } \|x - y\| > \varepsilon \right) \implies \left( \left\| \frac{x + y}{2} \right\| < 1 - \delta \right).$$

**Teorema 1.2.** *Todo espaço de Banach uniformemente convexo é reflexivo.*

**Demonstração:** [7].

## 1.3 Espaços Separáveis

**Definição 1.9.** Diz-se que um espaço de Banach  $E$  é separável se existe um subconjunto  $D \subset E$  enumerável e denso em  $E$ .

**Teorema 1.3.** Seja  $E$  um espaço de Banach tal que  $E'$  seja separável. Então,  $E$  é separável.

**Demonstração:** [7].

**Observação 1.4.** A recíproca do teorema não é verdadeira.

**Exemplo 1.1.** O espaço  $L^1(\Omega)$  é separável, mas o seu dual  $L^\infty(\Omega)$  não o é (Ver pg. 66 de [7]).

**Corolário 1.2.** Seja  $E$  um espaço de Banach. Então  $E$  é reflexivo e separável se, e somente se,  $E'$  é reflexivo e separável.

**Demonstração:** [7].

**Teorema 1.4.** Seja  $E$  um espaço de Banach separável e  $(f_n)$  uma sequência limitada em  $E'$ . Então existe uma subsequência  $(f_{n_k})$  de  $(f_n)$  que converge na topologia  $\sigma(E', E)$ .

**Demonstração:** [7].

## 1.4 Conjunto Ortonormal

**Definição 1.10.** Seja  $E$  um espaço de Banach com produto interno e  $S$  um subconjunto de  $E$ . Diz-se que  $S$  é **ortogonal** se seus elementos são, dois a dois ortogonais, isto é, se  $\langle w_i, w_j \rangle = 0$ ,  $w_i, w_j \in S$  com  $i \neq j$ . Se além disso  $\|w_i\| = 1 \quad \forall w_i \in S$ , diz-se que  $S$  é **ortonormal**.

## 2 Teoria das Distribuições

### 2.1 Notações e Resultados Preliminares

Inicialmente usaremos a letra  $\mathbb{K}$  para representar o corpo dos reais  $\mathbb{R}$  ou o corpo dos complexos  $\mathbb{C}$ . Sejam  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  e  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$  um multi-índice. Defina-se



$$|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n \text{ e } x^\alpha = x_1^{\alpha_1} x_2^{\alpha_2} \dots x_n^{\alpha_n}.$$

Denotaremos por  $D^\alpha$  o operador derivação de ordem  $\alpha$  dado por

$$D^\alpha = \frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \dots \partial x_n^{\alpha_n}}$$

para  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ . Para  $\alpha = (0, 0, \dots, 0)$  e uma função  $u$  define-se  $D^0 u = u$ . E para  $i = 1, 2, \dots, n$ , temos  $D_i = \partial/\partial x_i$  (derivada parcial).

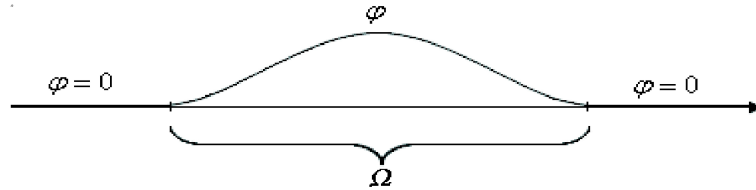
**Definição 1.11.** *Sejam  $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$ . Então  $\beta \leq \alpha$  se  $\beta_i \leq \alpha_i$ . Se  $u$  e  $v$  forem funções numéricas suficientemente deriváveis, vale a regra de Leibniz:*

$$D^\alpha(uv) = \sum_{\beta \leq \alpha} \frac{\alpha!}{\beta!(\alpha - \beta)!} (D^\beta u)(D^{\alpha - \beta} v).$$

**Definição 1.12.** *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto limitado e  $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{K}$  uma função. Chamamos suporte de  $\varphi$  ao conjunto denotado por*

$$\text{supp}(\varphi) = \overline{\{x \in \Omega; \varphi(x) \neq 0\}}.$$

*Se  $\varphi$  for contínua,  $\text{supp}(\varphi)$  será compacto em  $\Omega$ .*



**Proposição 1.5. (Desigualdade de Young).** *Sejam  $a, b, p, q \in \mathbb{R}$ , com  $1 < p, q < \infty$  tal que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Então*

$$|ab| \leq \frac{|a|^p}{p} + \frac{|b|^q}{q}.$$

*A igualdade ocorrerá quando  $|a|^p = |b|^q$ . Assim, dado  $\varepsilon > 0$  teremos*

$$|ab| \leq \frac{\varepsilon^p |a|^p}{p} + \frac{|b|^q}{\varepsilon^q}.$$

O teorema a seguir é um importante resultado na teoria da integração e sua demonstração pode ser encontrada em [5].

**Teorema 1.5. (Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue).** *Seja  $(u_n)$  uma sequência de funções reais integráveis, definidas em  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ , que converge quase-sempre para uma função mensurável  $u$  em  $\Omega$ . Se existe uma função  $v : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  integrável tal que  $|u_n(x)| \leq v(x)$  para todo  $n$ , então  $u$  é integrável e*

$$\int_{\Omega} u(x)dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} u_n(x)dx.$$

## 2.2 Os Espaços $L^p(\Omega)$

Sejam  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto e  $p \in \mathbb{R}$  tal que  $1 \leq p < \infty$ . Os espaços  $L^p(\Omega)$  são os espaços vetoriais das classes de funções mensuráveis  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{K}$ , definidos por

$$L^p(\Omega) = \left\{ u : \Omega \rightarrow \mathbb{K} \text{ é mensurável; } \int_{\Omega} |u(x)|^p dx < \infty \right\}.$$

Equipando este espaço com a norma

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} = \left( \int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{1/p}, \quad (1.2)$$

o mesmo torna-se-á um espaço vetorial normado.

### Observações 1.1.

i)  $L^p(\Omega)$  é Banach com a norma (1.2).

ii) Quando  $p = 2$ ,  $L^2(\Omega)$  é um espaço de Hilbert, com respeito ao produto interno

$$(u, v) = \int_{\Omega} u(x)\overline{v(x)}dx, \quad \forall u, v \in L^2(\Omega)$$

com  $\|u\|_{L^2(\Omega)} = \left( \int_{\Omega} |u(x)|^2 dx \right)^{1/2}$  a norma em  $L^2(\Omega)$ .

iii) Quando  $p = \infty$ , temos o espaço  $L^\infty(\Omega)$  constituído das classes de funções essencialmente limitadas, dado por

$$L^\infty(\Omega) = \{u : \Omega \rightarrow \mathbb{K} \text{ é mensurável; } \exists M > 0, |u(x)| \leq M \text{ q.t.p. em } \Omega\}.$$

Seja  $u \in L^\infty(\Omega)$  tal que  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . Define-se **Supremo Essencial** de  $u$  por

$$\text{sup}_{ess} u = \inf\{k; \mu(\{x \in \Omega; u(x) > k\}) = 0\},$$

e o **Ínfimo Essencial** de  $u$  por

$$\inf \text{ess } u = \sup\{k; \mu(\{x \in \Omega; u(x) < k\}) = 0\}$$

onde  $\mu$  é a medida de Lebesgue em  $\mathbb{R}^n$ .

O espaço  $L^\infty(\Omega)$  será um espaço vetorial normado quando equipado com a norma

$$\|u\|_{L^\infty(\Omega)} = \sup_{x \in \Omega} \text{ess } |u(x)|. \quad (1.3)$$

Com esta norma,  $L^\infty(\Omega)$  é um espaço de Banach.

iv) O espaço  $L^p_{Loc}(\Omega)$ , é o espaço localmente convexo das classes de funções mensuráveis  $u$  dado por

$$L^p_{Loc}(\Omega) = \{u : \Omega \rightarrow \mathbb{K}; \int_K |u(x)|^p dx < \infty, \forall K \subset \Omega, K \text{ compacto}\}$$

equipado com a família de semi-normas

$$\rho_K(u) = \left( \int_K |u(x)|^p dx \right)^{1/p}.$$

Sejam  $p, q \in \mathbb{R}$  tais que  $1 \leq p, q \leq \infty$ . O espaço  $L^q(\Omega)$  (definido analogamente a  $L^p(\Omega)$ ) com  $(*) \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$  é o dual do espaço  $L^p(\Omega)$ , isto é  $[L^p(\Omega)]' = L^q(\Omega)$ . Neste caso, diz-se que os números  $p$  e  $q$ , na condição  $(*)$ , são *expoentes conjugados* e quando  $p = 1$  consideramos  $q = \infty$ . O teorema a seguir, relaciona todo elemento do dual de  $L^p(\Omega)$  com um elemento do espaço  $L^q(\Omega)$  e sua demonstração pode ser consultada em [7], assim como o resultado posterior.

**Teorema 1.6. (Teorema da Representação de Riesz).** *Sejam  $1 \leq p \leq \infty$  e  $q$  tais que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Se  $f \in [L^p(\Omega)]'$ , então existe  $v \in L^q(\Omega)$  tal que*

$$\langle f, u \rangle = \int_{\Omega} u(x)v(x)dx$$

para toda  $u \in L^p(\Omega)$ .

**Proposição 1.6. (Desigualdade de Hölder).** *Sejam  $1 < p, q < \infty$  com  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Se  $u \in L^p(\Omega)$  e  $v \in L^q(\Omega)$ , então  $uv \in L^1(\Omega)$  e além disso*

$$\|uv\|_1 = \int_{\Omega} |u(x)v(x)|dx \leq \|u\|_p \|v\|_q.$$

A igualdade ocorrerá quando  $|u(x)|^p$  e  $|v(x)|^q$  forem proporcionais. Se tomarmos  $p = 1$  e  $q = \infty$  o resultado será imediato.

O teorema a seguir estabelece duas propriedades importantes do espaço  $L^p(\Omega)$ .

**Teorema 1.7.** *Sejam  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto e  $1 \leq p < \infty$ , então:*

- i) Se  $1 < p < \infty$ , então  $L^p(\Omega)$  é um espaço reflexivo e uniformemente convexo;*
- ii) Se  $1 \leq p < \infty$ , então  $L^p(\Omega)$  é separável.*

## 2.3 O Espaço das Funções Teste $(C_0^\infty(\Omega))$

Denotamos por  $C_0(\Omega)$  o espaço vetorial das funções contínuas definidas em  $\Omega$  com suporte compacto.  $C_0^\infty(\Omega)$  denota o espaço vetorial das funções contínuas definidas em  $\Omega$  com suporte compacto e com derivadas parciais contínuas de todas as ordens. Os elementos de  $C_0^\infty(\Omega)$  são denominados de Funções Teste em  $\Omega$ .

Os seguintes resultados e suas demonstrações podem ser encontradas em [8] e [27].

**Proposição 1.7.** *Seja  $u \in L_{Loc}^1(\Omega)$  tal que  $\int_\Omega u(x)\varphi(x)dx = 0$ ,  $\forall \varphi \in C_0(\Omega)$ . Então  $u = 0$  quase sempre em  $\Omega$ .*

**Proposição 1.8. (Lema de Du Bois Raymond).** *Seja  $u \in L_{Loc}^1(\Omega)$  tal que  $\int_\Omega u(x)\varphi(x)dx = 0$ ,  $\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ . Então  $u = 0$  quase-sempre em  $\Omega$ .*

**Proposição 1.9.**  *$C_0^\infty(\Omega)$  é denso em  $L^p(\Omega)$ , para  $1 \leq p < \infty$ .*

A definição a seguir, introduz a noção de convergência em  $C_0^\infty(\Omega)$ . Essa convergência dota-o de uma topologia (ver detalhes em [30]) que constituirá um importante instrumento para o entendimento e estudo do conceito de distribuição.

**Definição 1.13.** *Diz-se que a sequência  $(\varphi_\nu) \subset C_0^\infty(\Omega)$  converge para zero (função nula) quando as seguintes condições forem satisfeitas:*

- a)** *Os suportes de todas as funções  $\varphi_\nu$ ,  $\nu \in \mathbb{N}$ , estão contidos num compacto fixo  $K \subset \Omega$  ( $supp(\varphi_\nu) \subset K$ ).*
- b)** *Para cada  $\alpha$  (multiíndice),  $D^\alpha \varphi_\nu \rightarrow 0$  uniformemente sobre  $K$ .*

*Diz-se que  $\varphi_\nu \rightarrow \varphi$  em  $C_0^\infty(\Omega)$  quando  $(\varphi_\nu - \varphi) \rightarrow 0$  no sentido dado acima.*

O espaço vetorial  $C_0^\infty(\Omega)$  com essa noção de convergência será representado por  $\mathcal{D}(\Omega)$  e chamado de *Espaço das Funções Teste* em  $\Omega$ .

## 2.4 Distribuições Escalares sobre $\Omega$

**Definição 1.14.** Uma distribuição sobre um aberto  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  é um funcional linear  $T$ , definido em  $\mathcal{D}(\Omega)$ , que é contínuo no sentido da convergência definida sobre  $\mathcal{D}(\Omega)$ , isto é

$$\varphi_\nu \rightarrow \varphi \text{ em } \mathcal{D}(\Omega) \Rightarrow \langle T, \varphi_\nu \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle \text{ em } \mathbb{R}$$

**Observação 1.5.** Notemos da definição acima que uma distribuição é um elemento do dual de  $\mathcal{D}(\Omega)$ . Portanto, denotaremos por  $\mathcal{D}'(\Omega)$  o espaço vetorial de todas as distribuições sobre  $\Omega$ . Algumas vezes, denotar-se-á que  $T(\varphi) = \langle T, \varphi \rangle$ .

**Definição 1.15.** Seja  $(T_\nu)$ , com  $\nu \in \mathbb{N}$ , uma sucessão em  $\mathcal{D}'(\Omega)$ . Diz-se que  $T_\nu \rightarrow T$  em  $\mathcal{D}'(\Omega)$  quando

$$\langle T_\nu, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$$

**Exemplo 1.2.** Seja  $u \in L^p(\Omega)$  e  $T_u$  definida por

$$\begin{aligned} T_u : \mathcal{D}(\Omega) &\longrightarrow \mathbb{R} \\ \varphi &\longmapsto \langle T_u, \varphi \rangle = \int_{\Omega} u(x)\varphi(x)dx \end{aligned}$$

Sem dificuldades mostra-se que  $T_u$  é uma distribuição sobre  $\Omega$ .

**Exemplo 1.3.** (Delta de Dirac  $(\delta_{x_o})$ ). Dado  $x_o \in \Omega$  define-se  $(\delta_{x_o})$  como

$$\begin{aligned} \delta_{x_o} : \mathcal{D}(\Omega) &\longrightarrow \mathbb{R} \\ \varphi &\longmapsto \langle \delta_{x_o}, \varphi \rangle = \varphi(x_o). \end{aligned}$$

i) Temos que  $\delta_{x_o} \neq 0$ .

ii)  $\delta_{x_o}$  está bem definido, pois  $\varphi$  é contínua.

iii)  $\delta_{x_o}$  é linear e contínuo, portanto, uma distribuição (ver detalhes em [8]).

Ainda em [8], verifica-se que  $\delta_{x_o}$  não é definida por uma função localmente integrável, isto é,  $\delta_{x_o} \notin L^1_{Loc}(\Omega)$ .

Dado  $u \in L^1_{Loc}(\Omega)$ , a distribuição  $T_u$  é univocamente determinada por  $u$ . De fato, se  $u, v \in L^1_{Loc}(\Omega)$  são tais que  $T_u = T_v$  então

$$T_u - T_v = T_{u-v} = 0$$

e por Du Bois Raymond vem que  $u = v$  q.t.p. (esta afirmação pode ser vista em [8]).

**Observação 1.6.** Quando não houver possibilidade de dúvidas, representar-se-á a distribuição  $T_u$  por  $u$ .

Tem-se a seguinte cadeia para  $1 \leq p < \infty$ .

$$\mathcal{D}(\Omega) \hookrightarrow L^p_{Loc}(\Omega) \hookrightarrow \mathcal{D}'(\Omega).$$

O símbolo " $\hookrightarrow$ " indica que a imersão é contínua.

**Proposição 1.10.** O espaço  $\mathcal{D}(\Omega)$  é denso em  $L^p_{Loc}(\Omega)$ .

**Demonstração:** Ver [27].

## 2.5 Derivada de Distribuição

Seja  $T$  uma distribuição sobre  $\Omega$  e  $\alpha \in \mathbb{N}^n$ . A derivada de ordem  $\alpha$  de  $T$  é definida por

$$\langle D^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

A derivada  $D^\alpha T$  é uma distribuição definida em  $\mathcal{D}(\Omega)$  e o operador  $D^\alpha$  é linear e contínuo. Uma distribuição possui derivadas de todas as ordens.

Uma afirmação que vale apenas mencionar é que a derivada  $D^\alpha u$  de uma função  $u \in L^1_{Loc}(\Omega)$  não é, em geral, uma função de  $L^1_{Loc}(\Omega)$ . Este fato motivará o surgimento de uma classe muito importante de espaços de Banach de funções, conhecidos sob a denominação de *Espaços de Sobolev*, que serão definidos mais a diante. Um exemplo que ilustra esta afirmação damos a seguir.

**Exemplo 1.4.** A função de Heaviside dada por

$$u(x) = \begin{cases} 1, & \text{se } x > 0 \\ 0, & \text{se } x \leq 0. \end{cases}$$

Temos que  $u \in L^1(\Omega)$ , mas  $u' \notin L^1(\Omega)$ . De fato

$$\begin{aligned} \langle u', \varphi \rangle &= -\langle u, \varphi' \rangle = -\int_{-\infty}^{+\infty} u \cdot \varphi' dx = -\int_{-\infty}^0 u \cdot \varphi' dx - \int_0^{+\infty} u \cdot \varphi' dx = -\int_0^{+\infty} u \cdot \varphi' dx \\ &= -\lim_{a \rightarrow +\infty} \int_0^a \varphi' dx = -\lim_{a \rightarrow +\infty} (\varphi(x)|_0^a) = -\lim_{a \rightarrow +\infty} (\varphi(a) - \varphi(0)) = \varphi(0) \\ &= \langle \delta_0, \varphi \rangle \\ \Rightarrow u' &= \delta_0 \notin L^1(\Omega). \end{aligned}$$

## 2.6 Extensão e Restrição de Uma Distribuição

Sejam  $\Omega, \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^n$  abertos com  $\Omega \subset \mathcal{U}$  e  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ . Então a extensão  $\tilde{\varphi}$  de  $\varphi$  dada por,

$$\tilde{\varphi}(x) = \begin{cases} \varphi(x), & \text{se } x \in \Omega \\ 0, & \text{se } x \in \mathcal{U} \setminus \Omega \end{cases}$$

pertence a  $\mathcal{D}(\mathcal{U})$  e possui as seguintes propriedades:

- i) Se  $\varphi_\nu \rightarrow \varphi$  em  $\mathcal{D}(\Omega)$  então  $\tilde{\varphi}_\nu \rightarrow \tilde{\varphi}$  em  $\mathcal{D}(\mathcal{U})$ ;
- ii)  $D^\alpha \tilde{\varphi} = \widetilde{D^\alpha \varphi}$ .

Agora seja  $T \in \mathcal{D}'(\mathcal{U})$ . Denotamos por  $T_\Omega$  (ou por  $T|_\Omega$ ) a **Restrição** de  $T$  a  $\Omega$ , definida por

$$\langle T_\Omega, \varphi \rangle = \langle T, \tilde{\varphi} \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Observe de *i*), que  $T_\Omega \in \mathcal{D}'(\Omega)$  e de *ii*) que  $D^\alpha(T_\Omega) = (D^\alpha T)_\Omega$ .

## 3 Espaços de Sobolev

### 3.1 O Espaço $W^{m,p}(\Omega)$

Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto,  $1 \leq p < \infty$  e  $m \in \mathbb{N}$ . Sabe-se que se  $u \in L^p(\Omega)$  então  $u$  possui derivadas de todas as ordens no sentido das distribuições. Mas, vimos que, em geral,  $D^\alpha u$  não é uma distribuição definida por uma função de  $L^p(\Omega)$ . Por esse motivo, define-se o espaço  $W^{m,p}(\Omega)$ , chamado de *Espaço de Sobolev*, por

$$W^{m,p}(\Omega) = \left\{ u \in L^p(\Omega); D^\alpha u \in L^p(\Omega), 0 \leq |\alpha| \leq m, 1 \leq p < \infty \right\}$$

equipado com a norma

$$\| u \|_{W^{m,p}(\Omega)} = \left( \sum_{0 \leq |\alpha| \leq m} \| D^\alpha u \|_{L^p(\Omega)}^p \right)^{\frac{1}{p}}, \quad (1.4)$$

onde  $\Omega$  é um aberto do  $\mathbb{R}^n$ . O espaço  $W^{m,p}(\Omega)$  é um espaço de Banach, separável e reflexivo.

Se  $p = 2$ , tem-se que  $W^{m,2}(\Omega) = H^m(\Omega)$  é um espaço de Hilbert, onde está definido o seguinte produto interno:

$$\langle u, v \rangle_{H^m(\Omega)} = \sum_{0 \leq |\alpha| \leq m} \langle D^\alpha u, D^\alpha v \rangle.$$

### Observações 1.2.

i) Quando  $m = 0$  que  $W^{0,p}(\Omega) = L^p(\Omega)$ .

ii)  $W^{m,p}(\Omega) \subset L^p(\Omega)$ .

Observe que  $\mathcal{D}(\Omega) \subset W^{m,p}(\Omega)$  e  $\mathcal{D}(\Omega)$  é denso em  $L^p(\Omega)$ . Mas, não é verdade que  $\mathcal{D}(\Omega)$  seja sempre denso em  $W^{m,p}(\Omega)$ . Por esse motivo, define-se o espaço  $W_0^{m,p}(\Omega)$  por

$$W_0^{m,p}(\Omega) = \overline{C_0^\infty(\Omega)}^{W^{m,p}(\Omega)}$$

isto é,  $W_0^{m,p}(\Omega)$  é o fecho de  $C_0^\infty(\Omega)$  em  $W^{m,p}(\Omega)$ . Se  $p = 2$ , então  $W_0^{m,2}(\Omega) = H_0^m(\Omega)$  que é Hilbert. Tem-se ainda que

$$\mathcal{D}(\Omega) \hookrightarrow W_0^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^p(\Omega).$$

### 3.2 O Espaço $W^{-m,q}(\Omega)$

Suponha que  $1 \leq p < \infty$  e  $1 < q \leq \infty$  tal que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Representa-se por  $W^{-m,q}(\Omega)$  o dual topológico do espaço  $W_0^{m,p}(\Omega)$ , isto é

$$[W_0^{m,p}(\Omega)]' = W^{-m,q}(\Omega).$$

$H^{-m}(\Omega)$  denota o dual topológico de  $H_0^m(\Omega)$ .

Afirmações:

- i) Se  $B_1$  e  $B_2$  são espaços topológicos com  $B_1 \xrightarrow{\text{denso}} B_2$ , então  $B_2' \xrightarrow{\text{denso}} B_1'$ .
- ii) Como  $\mathcal{D}(\Omega) \xrightarrow{\text{denso}} L^p(\Omega)$  então  $(L^p(\Omega))' \xrightarrow{\text{denso}} \mathcal{D}'(\Omega)$ .
- iii)  $\mathcal{D}(\Omega) \hookrightarrow H_0^m(\Omega)$ , então  $H^{-m}(\Omega) \hookrightarrow \mathcal{D}'(\Omega)$ .

Considere o operador  $L : H^m(\Omega) \rightarrow H^{-m}(\Omega)$  dado por  $L = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^{2\alpha}$  e seja  $u \in H^m(\Omega)$ . Então

$$L(u) = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha (D^\alpha u) \in H^{-m}(\Omega), \quad D^\alpha u \in L^2(\Omega).$$



**Observação 1.7.**  $T \in W^{-m,q}(\Omega) \iff T = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha g_\alpha$  onde  $D^\alpha u = g_\alpha$ .

**Proposição 1.11.** O operador  $L$  transforma  $H_0^m(\Omega)$  em  $H^{-m}(\Omega)$  de forma isométrica.

**Proposição 1.12.**  $\mathcal{D}(\Omega)$  é denso em  $H^{-m}(\Omega)$ .

**Proposição 1.13.**  $\mathcal{D}(\Omega)$  é denso em  $\mathcal{D}'(\Omega)$ .

### 3.3 Desigualdades de Poincaré e de Sobolev

Seja  $\Omega \in \mathbb{R}^n$  um aberto. Diz-se que  $\Omega$  é limitado na direção  $x_i$ , se existe um intervalo aberto finito  $]a, b[$  da reta tal que

$$\text{proj}_i(\Omega) \subset ]a, b[$$

onde  $\text{proj}_i$  denota a projeção de  $\Omega$  sobre o eixo  $x_i$ .

**Teorema 1.8. (Desigualdade de Poincaré).** Seja  $\Omega \in \mathbb{R}^n$  um aberto e limitado na direção  $x_i$ . Então

$$\int_{\Omega} |u(x)|^2 dx \leq (a-b)^2 \int_{\Omega} \left| \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) \right|^2 dx$$

$\forall u \in H_0^1(\Omega)$  onde  $\text{proj}_i(\Omega) \subset ]a, b[$ .

**Proposição 1.14. (Desigualdade de Sobolev).** Sejam  $1 \leq p < n$ ,  $\frac{1}{q} = \frac{1}{p} - \frac{1}{n}$  e  $C_0 = \frac{(n-1)p}{n-p}$ ,  $n \in \mathbb{N}$ . Então, para cada  $u \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ , tem-se

$$\|u\|_{L^q(\mathbb{R}^n)} \leq \frac{C_0}{n} \sum_{i=1}^n \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_{L^p(\mathbb{R}^n)}.$$

A seguir definiremos dois espaços, cujas propriedades são de grande importância no estudo de imersões nos espaços de Sobolev.

## 4 Os Espaços $C_b^k(\Omega)$ e $C^{k,\lambda}(\Omega)$ .

**Definição 1.16.** Sejam  $\Omega \in \mathbb{R}^n$  e  $k \in \mathbb{N}$ . Define-se o espaço  $C_b^k(\Omega)$  por

$$C_b^k(\Omega) = \left\{ u : \Omega \rightarrow \mathbb{K} \text{ de classe } C^k \text{ limitadas; } \max_{|\alpha| \leq k} \sup_{x \in \Omega} |D^\alpha u(x)| < \infty \right\},$$

e  $\|u\|_{C_b^k(\Omega)} = \max_{|\alpha| \leq k} \sup_{x \in \Omega} |D^\alpha u(x)|$  é a norma definida em  $C_b^k(\Omega)$ .

**Definição 1.17.** *Sejam  $\Omega \in \mathbb{R}^n$ ,  $k \in \mathbb{N}$  e  $0 < \lambda \leq 1$ . Defina-se o espaço  $C^{k,\lambda}(\Omega)$  por*

$$C^{k,\lambda}(\Omega) = \left\{ u \in C_b^k(\Omega); \max_{|\alpha| \leq k} \sup_{\substack{x,y \in \Omega \\ x \neq y}} \frac{|D^\alpha u(x) - D^\alpha u(y)|}{\|x - y\|^\lambda} < \infty \right\},$$

e  $\|u\|_{C^{k,\lambda}(\Omega)} = \|u\|_{C_b^k(\Omega)} + \max_{|\alpha| \leq k} \sup_{\substack{x,y \in \Omega \\ x \neq y}} \frac{|D^\alpha u(x) - D^\alpha u(y)|}{\|x - y\|^\lambda}$  é a norma definida em  $C^{k,\lambda}(\Omega)$ .

**Observações 1.3.**

i)  $C^{k,\lambda}(\Omega)$  é o espaço das funções  $u \in C_b^k(\Omega)$  para as quais existe  $L > 0$  (que depende de  $u$ ) tal que

$$|D^\alpha u(x) - D^\alpha u(y)| \leq L \|x - y\|^\lambda, \quad \forall x, y \in \Omega, \quad x \neq y, \quad |\alpha| \leq k;$$

ii)  $C^{k,\lambda}(\Omega) \subset C_b^k(\Omega)$ ;

iii)  $\|u\|_{C_b^k(\Omega)} \leq \|u\|_{C^{k,\lambda}(\Omega)}, \quad \forall u \in C^{k,\lambda}(\Omega)$ ;

iv)  $C^{k,\lambda}(\Omega) \hookrightarrow C_b^k(\Omega)$ .

O tema a seguir constitui significativa importância na teoria das Equações Diferenciais Parciais Parabólicas. Para adentrarmos no assunto, precisaremos inicialmente de algumas definições.

## 5 Distribuições Vetoriais

### 5.1 Espaço das Funções com Valores em Espaços de Banach

**Definição 1.18.** *Seja  $B$  um espaço de Banach e  $0 \leq T < +\infty$ . Definimos o espaço*

$$C^k(0, T; B) = \{u : (0, T) \longrightarrow B; u \text{ é } k\text{-diferenciável em } t\},$$

como sendo o espaço das funções definidas em  $[0, T]$  que possuem derivadas contínuas até a ordem  $k$ .

Neste espaço está definida a seguinte norma

$$\|u\|_{C^k(0, T; B)} = \sum_{|\alpha| \leq k} \sup_{t \in [0, T]} \|D^\alpha u\|_B. \quad (1.5)$$

**Observação 1.8.** *Se  $u \in C^1(0, T; B) \Rightarrow \|u\|_{C^1(0, T; B)} = \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_B + \sup_{0 \leq t \leq T} \|u'\|_B$ .*

É possível também construir uma teoria de integração que permita definir mensurabilidade de funções do tipo  $u : [0, T] \rightarrow B$ .

**Definição 1.19.** A função  $u$  é dita uma função simples se, e somente se, tem um número finito de valores, isto é,  $u : X \rightarrow B$ ,  $E_i \subset X$ , existem constantes  $a_i \geq 0$ , tais que

$$u(x) = \sum_{i=1}^n a_i \chi_{E_i}(x),$$

onde  $\chi_{E_i}$  é a função característica de  $E_i$ ,  $a_i \neq a_j$ ,  $E_i \cap E_j = \emptyset$  se  $i \neq j$  e  $\bigcup_{i=1}^n E_i = X$ . A sua integral é dada por

$$\int_{E_i} u \, dx = \sum_{i=1}^n a_i \mu(E_i).$$

**Definição 1.20.** Dizemos que  $u : [0, T] \rightarrow B$ , é fortemente mensurável quando existe uma sequência de funções simples convergindo fortemente para  $u$ , isto é, existe uma sequência  $(\varphi_n)$  de funções simples tais que

$$\|\varphi_n - u\|_B \rightarrow 0.$$

**Definição 1.21.** Uma função  $u : [0, T] \rightarrow B$  com valores definidos no espaço de Banach  $B$  é Bochner Integrável quando existe uma sequência de funções simples  $\varphi_n : [0, T] \rightarrow B$  tal que a função  $t \mapsto \|\varphi_n - u\|_B$  é integrável à Lebesgue. E além disso

$$\lim_n \int \|\varphi_n - u\|_B \, dt = 0.$$

**Teorema 1.9. (de Bochner).** Seja  $B$  um espaço de Banach. Uma função fortemente mensurável  $u : [0, T] \rightarrow B$  é Bochner integrável se, e somente se,  $t \mapsto \|u\|_B$  é integrável.

**Observações 1.4.**

i)  $u(t) \in B \implies \int_0^T u(t) \, dt \in B;$

ii)  $\left\| \int_0^T u(t) \, dt \right\|_B \leq \int_0^T \|u(t)\|_B \, dt;$

iii) Teorema da Convergência Dominada de Lebesgue:

- a)  $\varphi_n(t)$  sequência de funções Bochner integráveis;
- b)  $u(t)$  fortemente mensurável;

- c)  $\varphi_n(t) \rightarrow u(t)$  quase sempre em  $[0, T]$ ;  
d)  $\exists g \in L^1([0, T])$  integrável tal que  $\|\varphi_n\|_B \leq g(t)$ .

Então  $u(t)$  é Bochner integrável e

$$\lim_n \int \varphi_n(t) dt = \int u(t) dt.$$

Com essa teoria podemos definir os espaços  $L^p(0, T; B)$ :

**Definição 1.22.** Seja  $T \geq 0$  e  $B$  um espaço de Banach. Definimos o espaço  $L^p(0, T; B)$ , com  $1 \leq p < \infty$ , das classes de funções fortemente mensuráveis, por

$$L^p(0, T; B) = \left\{ u : (0, T) \rightarrow B \text{ fortemente mensurável ; } \int_0^T \|u\|_B^p dt < \infty \right\},$$

dotado da norma

$$\|u\|_{L^p(0, T; B)} = \left( \int_0^T \|u\|_B^p dt \right)^{1/p}. \quad (1.6)$$

O espaço  $L^\infty(0, T; B)$  como sendo

$$L^\infty(0, T; B) = \left\{ u : (0, T) \rightarrow B \text{ fortemente mensurável ; } u \text{ é essencialmente limitada em } (0, T) \right\},$$

isto é, existe  $M > 0$  tal que  $\|u\|_B \leq M$  quase todo ponto em  $(0, T)$  (ou a menos de um conjunto de medida nula), dotado com a norma

$$\|u\|_{L^\infty(0, T; B)} = \sup_{[0, T]} \text{ess} \|u\|_B = \inf \left\{ M \in \mathbb{R}; \|u\|_B \leq M \text{ q.t.p. em } (0, T) \right\}. \quad (1.7)$$

**Teorema 1.10.** Os espaços  $L^p(0, T; B)$ ,  $1 \leq p \leq \infty$  equipados com as normas (1.6) e (1.7):

- i) São espaços de Banach;
- ii) Se  $B$  é reflexivo  $\Rightarrow L^p(0, T; B)$  é reflexivo para  $1 < p < \infty$ ;
- iii) se  $B$  é Hilbert, então  $L^2(0, T; B)$  é Hilbert com o produto interno

$$(u, v) = \int_0^T (u(t)v(t))_B dt.$$

## 5.2 Distribuições com Valores Vetoriais

Seja  $\mathcal{D}(a, b)$  o espaço das funções teste definidas em  $(a, b)$ ,  $\mathcal{D}'(a, b)$  o seu dual topológico e  $X$  um espaço de Banach.

**Notação:**  $\mathcal{D}'(a, b; X)$  = espaço das distribuições vetoriais sobre  $(a, b)$  com valores em  $X$ .

**Definição 1.23.** Uma distribuição vetorial sobre um intervalo  $(a, b)$ , com valores em  $X$ , é uma aplicação linear dada por

$$\begin{aligned} T : \mathcal{D}(a, b) &\longrightarrow X \\ \varphi &\longmapsto \langle T, \varphi \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(a, b). \end{aligned}$$

A distribuição  $T$  é contínua no sentido em que  $\varphi_n \rightarrow \varphi$  em  $\mathcal{D}(a, b)$ , tem-se  $\lim_{n \rightarrow \infty} \langle T, \varphi_n \rangle = \langle T, \varphi \rangle$ .

**Exemplo 1.5.** Se  $u \in L^p(0, T; X)$  então  $u$  é uma distribuição com valores em  $X$  dada por

$$\varphi \mapsto \int_0^T u(t)\varphi(t)dt.$$

**Exemplo 1.6.**  $\forall v \in X$ ,  $\varphi \mapsto \varphi(0)v$  é uma distribuição com valores em  $X$ .

**Definição 1.24.** Seja  $T \in \mathcal{D}'(a, b; X)$ . Para todo  $k \in \mathbb{N}$  a distribuição dada por

$$\langle T^k, \varphi \rangle = (-1)^{|k|} \left\langle T, \frac{d^k \varphi}{dt^k} \right\rangle$$

é chamada de  $k$ -ésima derivada de  $T$  sobre  $(a, b)$  e algumas vezes será denotada por

$$T^k = \frac{d^k T}{dt^k}$$

**Observações 1.5.**

i)  $u \in L^1(a, b; X) \implies u^{(1)} = \frac{du}{dt} = u' = u_t;$

ii) Se  $X$  e  $Y$  são espaços de Banach com  $X \hookrightarrow Y$  (imersão contínua) então claramente

$$\mathcal{D}'(0, T; X) \hookrightarrow \mathcal{D}'(0, T; Y)$$

e  $L^p(0, T; X) \hookrightarrow L^p(0, T; Y)$ ,  $1 \leq p < +\infty$ .

**Lema 1.1. (Compacidade de Aubin-Lions).** *Sejam  $1 < p_i < \infty$ ,  $i = 0, 1$  e  $B_0, B, B_1$  espaços de Banach sendo que  $B_0$  e  $B_1$  são reflexivos tais que  $B_0 \xhookrightarrow{c} B \hookrightarrow B_1$  ( $\xhookrightarrow{c}$  indica imersão compacta). Para  $0 < T < \infty$ , consideremos o espaço*

$$W = \{w; w \in L^{p_0}(0, T; B_0) \text{ e } w' \in L^{p_1}(0, T; B_1)\}$$

com a norma  $\|w\|_W = \|w\|_{L^{p_0}(0, T; B_0)} + \|w'\|_{L^{p_1}(0, T; B_1)}$ . Então:

i)  $W$  é um espaço de Banach;

ii)  $W \xhookrightarrow{c} L^{p_0}(0, T; B)$ .

**Demonstração:** Ver [30].

## 6 Os Espaços $L^{p(x)}(\Omega)$ e $W^{m,p(x)}(\Omega)$

Nesta secção, faremos um breve estudo dos espaços  $L^{p(x)}(\Omega)$  e  $W^{m,p(x)}(\Omega)$ , ditos Espaços Generalizados de Lebesgue e Sobolev, respectivamente. Estes espaços desempenham um papel fundamental no estudo de problemas parabólicos, como o que será visto neste trabalho. Não é nosso objetivo aprofundar-nos no estudo desses espaços. Portanto, para um leitor mais atento, demonstrações e maiores detalhes podem ser consultados em [16], [19] e [22].

### 6.1 Os Espaços $L^{p(x)}(\Omega)$

**Definição 1.25.** *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto aberto e limitado,  $p \in L^\infty(\Omega)$  contínua com  $p \geq 1$ . Defina-se o Espaço Generalizado de Lebesgue como sendo*

$$L^{p(x)}(\Omega) = \left\{ u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}, \text{ u é mensurável; } \int_{\Omega} |u(x)|^{p(x)} dx < \infty \right\}.$$

Em  $L^{p(x)}(\Omega)$  está definida a norma:

$$\|u\|_{L^{p(x)}(\Omega)} = \inf \left\{ \lambda > 0; \int_{\Omega} \left| \frac{u(x)}{\lambda} \right|^{p(x)} dx \leq 1 \right\} \quad (1.8)$$

Também escreve-se  $\|u\|_{p(x)}$  em vez de  $\|u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}$ .

**Observação 1.9.** *Quando a função  $p(x) = p$ , teremos  $\|u\|_{L^{p(x)}(\Omega)} = \|u\|_{L^p(\Omega)}$ , isto é, as normas coincidem.*

Considere o conjunto

$$L_+^\infty(\Omega) = \{u \in L^\infty(\Omega); \inf \text{ess}(u) \geq 1\}.$$

Para  $u \in L^p(\Omega)$  e  $p \in L_+^\infty(\Omega)$ , definimos a função *Modular* (ou simplesmente *Modular*) por

$$\rho(u) = \int_{\Omega} |u(x)|^{p(x)} dx.$$

Denota-se por  $p^- = \inf \text{ess}(p)$  e  $p^+ = \sup \text{ess}(p)$ .

**Proposição 1.15.** *Seja  $u \in L^{p(x)}(\Omega)$ . As seguintes afirmações são verdadeiras:*

- i)  $\|u\|_{p(x)} < 1 (= 1; > 1) \iff \rho(u) < 1 (= 1; > 1)$ ;
- ii)  $\|u\|_{p(x)} > 1$ , então  $\|u\|_{p(x)}^{p^-} \leq \rho(u) \leq \|u\|_{p(x)}^{p^+}$ ;
- iii)  $\|u\|_{p(x)} < 1$ , então  $\|u\|_{p(x)}^{p^+} \leq \rho(u) \leq \|u\|_{p(x)}^{p^-}$ .

**Proposição 1.16.** *Seja  $(u_n) \subset L^{p(x)}(\Omega)$ . Se  $u \in L^{p(x)}(\Omega)$ , então as seguintes afirmações são equivalentes:*

$$i) \lim_{n \rightarrow +\infty} \|u_n - u\|_{p(x)} = 0;$$

$$ii) \lim_{n \rightarrow +\infty} \rho(u_n - u) = 0;$$

$$iii) u_n \rightarrow u \text{ em } \Omega \text{ e } \lim_{n \rightarrow +\infty} \rho(u_n) = \rho(u).$$

**Proposição 1.17. (Desigualdade de Hölder).** *Sejam  $p^- > 1$  e  $q \in L_+^\infty(\Omega)$  tal que  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1, \forall x \in \Omega$ . se  $u \in L^{p(x)}(\Omega)$  e  $v \in L^{q(x)}(\Omega)$ , então*

$$\left| \int_{\Omega} u(x)v(x)dx \right| \leq \left( \frac{1}{p^-} + \frac{1}{q^-} \right) \|u\|_{p(x)} \|v\|_{q(x)}.$$

**Teorema 1.11.** *O espaço  $L^{p(x)}(\Omega)$ , com a norma  $\|u\|_{p(x)}$ , é um espaço de Banach separável. Se  $p^- > 1$ , então  $L^{p(x)}(\Omega)$  é reflexivo.*

**Teorema 1.12. (Teorema da Representação de Riesz).** *Sejam  $p^- > 1$  e  $q \in L_+^\infty(\Omega)$  tal que  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1, \forall x \in \Omega$ . Então dado  $f \in (L^{p(x)}(\Omega))'$ , existe um único  $v \in L^{q(x)}(\Omega)$  tal que*

$$f(u) = \int_{\Omega} u(x)v(x)dx, \quad \forall u \in L^{p(x)}(\Omega).$$

**Teorema 1.13.** *O espaço  $C_0(\Omega)$  é denso em  $L^{p(x)}(\Omega)$ .*

**Teorema 1.14.** *O espaço  $C_0^\infty(\Omega)$  é denso em  $L^{p(x)}(\Omega)$ .*

**Proposição 1.18.** *Suponha que  $|\Omega| < \infty$  e sejam  $p_1, p_2 \in L^\infty(\Omega)$ . Então  $L^{p_2(x)}(\Omega) \subset L^{p_1(x)}(\Omega)$  se, e somente se,  $p_1(x) \leq p_2(x)$  q.t.p. em  $\Omega$ . Neste caso, a imersão é contínua.*

**Proposição 1.19.** *Sejam  $1 \leq p(x) < \infty$  e  $\{u_k\}_{k=1}^\infty$  limitada em  $L^{p(x)}(\Omega)$ . Se  $u_k \rightarrow u$  q.t.p. em  $\Omega$ , então  $u_k \rightharpoonup u$  (fracamente) em  $L^{p(x)}(\Omega)$ .*



## 6.2 Os Espaços $W^{m,p(x)}(\Omega)$

**Definição 1.26.** *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um domínio limitado e  $m \in \mathbb{N}$ . Define-se o Espaço Generalizado de Sobolev como sendo*

$$W^{m,p(x)}(\Omega) = \left\{ u \in L^{p(x)}(\Omega) ; D^\alpha u \in L^{p(x)}(\Omega), |\alpha| \leq m \right\},$$

onde  $D^\alpha$  denota a  $\alpha$ -ésima derivada de  $u$  no sentido das distribuições, isto é,

$$\int_{\Omega} D^\alpha u \varphi dx = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u D^\alpha \varphi dx, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

O espaço  $W^{m,p(x)}(\Omega)$  é um espaço normado equipado com a norma:

$$\|u\|_{W^{m,p(x)}(\Omega)} = \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{p(x)}. \quad (1.9)$$

Algumas vezes, por simplicidade e quando não houver dúvidas, escrevemos  $\|u\|_{m,p(x)}$  para designar a norma (1.9).

No caso em que  $m = 1$  temos o espaço  $W^{1,p(x)}(\Omega)$  dado por

$$W^{1,p(x)}(\Omega) = \left\{ u \in L^{p(x)}(\Omega) ; |\nabla u| \in L^{p(x)}(\Omega) \right\}$$

(ou, em alguns casos por  $W^{1,p(x)}(\Omega) = \left\{ u \in L^{p(x)}(\Omega) ; \frac{\partial u}{\partial x_i} \in L^{p(x)}(\Omega), i = 1, 2, \dots, n \right\}$ ) onde  $\nabla u = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n} \right)$  e a norma é dada por

$$\|u\|_{W^{1,p(x)}(\Omega)} = \|u\|_{p(x)} + \|\nabla u\|_{p(x)} \quad (1.10)$$

**Observação 1.10.** *Denotamos por  $W_0^{m,p(x)}(\Omega)$  o fecho do espaço  $C_0^\infty(\Omega)$  em  $W^{m,p(x)}(\Omega)$ , isto é,*

$$\overline{C_0^\infty(\Omega)}^{W^{m,p(x)}(\Omega)} = W_0^{m,p(x)}(\Omega).$$

Temos então o seguinte resultado:

**Teorema 1.15.** *Os espaços  $W^{m,p(x)}(\Omega)$  e  $W_0^{m,p(x)}(\Omega)$  são espaços de Banach. Se  $p^- > 1$ , então  $W^{m,p(x)}(\Omega)$  e  $W_0^{m,p(x)}(\Omega)$  são separáveis e reflexivos.*

**Observação 1.11.** *Seja  $p, q \in L_+^\infty(\Omega)$  tais que  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1$ . Dizemos que  $q(x)$  é o conjugado de  $p(x)$  e denotamos por  $W^{-m,q(x)}(\Omega)$  o dual do espaço  $W_0^{m,p(x)}(\Omega)$ , isto é,*

$$(W_0^{m,p(x)}(\Omega))' = W^{-m,q(x)}(\Omega).$$

dotado da norma

$$\|f\|_{W^{-m,q(x)}(\Omega)} = \inf \sum_{|\alpha| \leq m} \|f_\alpha\|_{L^{q(x)}(\Omega)} = \sup_{\|u\|_{W_0^{m,p(x)}(\Omega)} \leq 1} |\langle f, u \rangle|$$

$\forall u \in W_0^{m,p(x)}(\Omega)$ , onde o ínfimo é tomado sobre todas as decomposições possíveis

$$f = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha f_\alpha, \quad f_\alpha \in L^{q(x)}(\Omega)$$

**Teorema 1.16.** *Sejam  $p_1, p_2 \in L^\infty_+(\Omega)$  tais que  $p_1(x) \leq p_2(x)$  quase-sempre em  $\Omega$ . Então  $W^{m,p_2(x)}(\Omega) \subset W^{m,p_1(x)}(\Omega)$  e a imersão é contínua, isto é, existe uma constante positiva  $C_{p_2(x),p_1(x)}$  tal que*

$$\|u\|_{m,p_1(x)} \leq C_{p_2(x),p_1(x)} \|u\|_{m,p_2(x)} \quad (1.11)$$

**Teorema 1.17.** *Se  $q \in C(\bar{\Omega})$ , com  $p^-, q^- \geq 1$ , são tais que  $q(x) < p^*(x)$  para qualquer  $x \in \bar{\Omega}$ , então a imersão de  $W^{m,p(x)}(\Omega)$  (ou  $W_0^{m,p(x)}(\Omega)$ ) em  $L^{p(x)}(\Omega)$  é contínua e compacta, onde*

$$p^*(x) = \begin{cases} \infty, & \text{se } p(x) \geq n \\ \frac{np(x)}{n-p(x)}, & \text{se } p(x) < n. \end{cases}$$

**Teorema 1.18. (Desigualdade de Poincaré).** *Seja  $\Omega$  um domínio aberto e limitado e  $p \in C(\bar{\Omega})$  tal que  $p^- > 1$ . Então existe  $C_P > 0$  tal que*

$$\|u\|_{p(x)} \leq C_P \|\nabla u\|_{p(x)}, \quad \forall u \in W_0^{1,p(x)}(\Omega). \quad (1.12)$$

Equivalentemente

$$\|u\|_{p(x)} \leq C_P \sum_{i=1}^n \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_{p(x)}.$$

**Observação 1.12.** *Como consequência desta desigualdade, temos*

$$\begin{aligned} \|\nabla u\|_{p(x)} &\leq \|u\|_{1,p(x)} = \|u\|_{p(x)} + \|\nabla u\|_{p(x)} \leq C \|\nabla u\|_{p(x)} + \|\nabla u\|_{p(x)} = (C+1) \|\nabla u\|_{p(x)} \\ \implies \|\nabla u\|_{p(x)} &\leq \|u\|_{1,p(x)} \leq K \|\nabla u\|_{p(x)} \end{aligned}$$

ou seja, as normas  $\|u\|_{1,p(x)}$  e  $\|\nabla u\|_{p(x)}$  são equivalentes em  $W_0^{1,p(x)}(\Omega)$ .

## 7 O Operador de Leray-Lions.

### 7.1 Operadores Limitados, Contínuos, Monótonos e Hemicontínuos.

**Definição 1.27.** *Sejam  $E$  e  $F$  espaços normados. Toda aplicação  $T : E \rightarrow F$  é chamada de **operador** e o valor de  $T$  no ponto  $x \in E$  é denotado por  $T_x$  ou  $T(x)$ .*

**Definição 1.28.** *Um operador  $T : E \rightarrow F$  é dito **limitado**, se existe um número real positivo  $k$  tal que*

$$\|T_x\|_F \leq k\|x\|_E, \quad \forall x \in E.$$

**Definição 1.29.** *Um operador  $T : E \rightarrow F$  é dito **contínuo no ponto**  $x_0 \in E$ , se para  $\varepsilon > 0$  dado, existe um  $\delta > 0$ , tal que  $\forall x \in E$ ,*

$$\|x - x_0\|_E < \delta \implies \|T_x - T_{x_0}\|_F < \varepsilon.$$

*Se  $T$  é contínuo em todo  $x \in E$ , então dizemos que  $T$  é um **operador contínuo**.*

**Observação 1.13.** *Quando um operador  $T : E \rightarrow F$  é limitado, define-se a norma de  $T$  por*

$$\|T\| = \sup_{\substack{x \in E \\ x \neq 0}} \left( \frac{\|T_x\|_F}{\|x\|_E} \right).$$

**Definição 1.30.** *Seja  $E$  um espaço vetorial e  $E'$  o seu dual. Um operador  $T : E \rightarrow E'$  é dito **monótono**, se*

$$\langle T_x - T_y, x - y \rangle \geq 0, \quad \forall x, y \in E.$$

*E se*

$$\langle T_x - T_y, x - y \rangle > 0, \quad \forall x, y \in E,$$

*com  $x \neq y$ , então  $T$  é dito **estritamente monótono**.*

**Exemplo 1.7.** *O operador  $-\Delta_p : W_0^{1,p}(\Omega) \rightarrow W^{-1,q}(\Omega)$ , onde  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ , dado por*

$$-\Delta_p(u) = -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u), \quad (1.13)$$

*que dá origem ao funcional*

$$\langle -\Delta_p(u), v \rangle = \int_{\Omega} |\nabla u|^{p-2} \nabla u \nabla v \, dx, \quad \forall u, v \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

é um operador monótono. De fato, temos que

$$-|\nabla u|^{p-2}\nabla u\nabla v \geq -|\nabla u|^{p-2}|\nabla u||\nabla v| = -|\nabla u|^{p-1}|\nabla v|$$

daí

$$\begin{aligned} \langle -\Delta_p(u) + \Delta_p(v), u - v \rangle &= \langle -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2}\nabla u) + \operatorname{div}(|\nabla v|^{p-2}\nabla v), u - v \rangle \\ &= \langle |\nabla u|^{p-2}\nabla u - |\nabla v|^{p-2}\nabla v, \nabla u - \nabla v \rangle \\ &= \int_{\Omega} (|\nabla u|^{p-2}\nabla u - |\nabla v|^{p-2}\nabla v)(\nabla u - \nabla v) dx \\ &= \int_{\Omega} (|\nabla u|^p - |\nabla u|^{p-2}\nabla u\nabla v - |\nabla v|^{p-2}\nabla v\nabla u + |\nabla v|^p) dx \\ &\geq \int_{\Omega} (|\nabla u|^{p-1}|\nabla u| - |\nabla u|^{p-1}|\nabla v| - |\nabla v|^{p-1}|\nabla u| + |\nabla v|^{p-1}|\nabla v|) dx \\ &= \int_{\Omega} (|\nabla u|^{p-1} - |\nabla v|^{p-1})(|\nabla u| - |\nabla v|) dx \geq 0. \end{aligned}$$

**Exemplo 1.8.** O operador  $-\Delta_{p(x)} : W_0^{1,p(x)}(\Omega) \rightarrow W^{-1,q(x)}(\Omega)$ , onde  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1$  dado por

$$-\Delta_{p(x)}(u) = -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p(x)-2}\nabla u) \quad (1.14)$$

também é monótono. De fato, assim como anteriormente,  $-\Delta_{p(x)}$  dá origem ao funcional

$$\langle -\Delta_{p(x)}(u), v \rangle = \int_{\Omega} |\nabla u|^{p(x)-2}\nabla u\nabla v dx, \quad \forall u, v \in W_0^{1,p(x)}(\Omega).$$

Precisamos das seguintes desigualdades: Sejam  $x, y \in \mathbb{R}^n$ . Então

$$\langle |x|^{p-2}x - |y|^{p-2}y, x - y \rangle \geq \begin{cases} \frac{2^{3-p}}{p}|x - y|^p, & \text{se } p \geq 2 \\ (p-1)\frac{|x - y|^2}{(|x|^p + |y|^p)^{2-p}}, & \text{se } 1 < p < 2, \end{cases} \quad (1.15)$$

cuja prova pode ser consultada em [19], **Apêndice A** (Lema A.1). Tomando  $u, v \in W_0^{1,p(x)}(\Omega)$ , com  $u \neq v$ , teremos  $\nabla u \neq \nabla v$ . Consideremos os conjuntos

$$\Omega_+ = \{x \in \Omega; p(x) \geq 2\} \quad \text{e} \quad \Omega_- = \{x \in \Omega; 1 < p(x) < 2\}.$$

Fazendo  $x = \nabla u$  e  $y = \nabla v$  nas desigualdades (1.15) acima e integrando sobre  $\Omega_+$  e  $\Omega_-$ , nos casos em que  $p(x) \geq 2$  ou  $1 < p(x) < 2$ , obtém-se a monotonicidade do operador. A demonstração deste resultado pode ser consultada em [19].

**Definição 1.31.** Um operador  $T : E \longrightarrow E'$  é dito **hemicontínuo** se a função real

$$\lambda \longmapsto \langle T(x + \lambda y), z \rangle$$

é contínua  $\forall x, y, z \in E$ .

**Observação 1.14.** Se um operador  $T : E \longrightarrow E'$  é contínuo, então é hemicontínuo. De fato, seja  $x + \lambda y \longrightarrow x + \lambda_0 y$  em  $E$ . Assim

$$T(x + \lambda y) \longrightarrow T(x + \lambda_0 y)$$

portanto, temos

$$\begin{aligned} |\langle T(x + \lambda y), z \rangle - \langle T(x + \lambda_0 y), z \rangle| &\leq \langle T(x + \lambda y) - T(x + \lambda_0 y), z \rangle \\ &\leq \|T(x + \lambda y) - T(x + \lambda_0 y)\|_{E'} \|z\|_E. \end{aligned}$$

## 7.2 O Operador de Leray-Lions.

Seja  $X$  um espaço de Banach real e reflexivo. Dizemos que  $L : X \longrightarrow X'$  é um operador de Leray-Lions se, e somente se, é limitado e satisfaz

$$L(u) = \mathcal{L}(u, u), \quad \forall u \in X,$$

onde  $\mathcal{L} : X \times X \longrightarrow X'$  possui as seguintes propriedades:

1. Para qualquer  $u \in X$ , a aplicação  $v \mapsto \mathcal{L}(u, v)$  é limitada e hemicontínua de  $X$  para  $X'$ , com

$$\langle L\mathcal{L}(u, u) - \mathcal{L}(u, v), u - v \rangle \geq 0, \quad \text{para } v \in X$$

2. Para qualquer  $v \in X$ , a aplicação  $u \mapsto \mathcal{L}(u, v)$  é limitada e hemicontínua de  $X$  para  $X'$ .

3. Se a sequência  $(u_n)$  converge fracamente para  $u$  ( $u_n \rightharpoonup u$ ) em  $X$  e

$$\langle \mathcal{L}(u_n, u_n) - \mathcal{L}(u_n, u), u_n - u \rangle \longrightarrow 0$$

então, para qualquer  $v \in X$ ,  $\mathcal{L}(u_n, v) \rightharpoonup \mathcal{L}(u, v)$  em  $X'$ .

4. Se  $u_n \rightharpoonup u$  em  $X$  e  $\mathcal{L}(u_n, v) \rightharpoonup F$  em  $X'$ , então para qualquer  $v \in X$ ,

$$\langle \mathcal{L}(u_n, v), u_n \rangle \longrightarrow \langle F, u \rangle.$$

### 7.3 Existência de Soluções de EDO's pelo método de Carathéodory

Esta secção destina-se a apresentar um método para estudar a existência de soluções locais de equações diferenciais de 1ª ordem e outros resultados que nos permitirá extendê-las tornando-as globais. Esses resultados constituem um passo importante na demonstração do teorema principal, pois garante a existência de soluções de problemas aproximados do problema original. Os resultados que serão apresentados não serão demonstrados. Suas demonstrações podem ser consultadas em ([20]) e ([26]).

Consideremos a equação

$$x'(t) = f(t, x(t)). \quad (1.16)$$

Tendo à mão certas condições, pode-se garantir a existência de solução (ou soluções) de (1.16).

**Definição 1.32.** *Seja  $D \subset \mathbb{R}^{n+1}$  um conjunto aberto. Dizemos que a função  $f : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  satisfaz as condições de Carathéodory, se:*

1. Para cada  $x$  fixo,  $f$  é mensurável em  $t$ ;
2. Para cada  $t$  fixo,  $f$  é contínua em  $x$ ;
3. Para todo  $K \subset D$  compacto, existe uma função integrável  $g_K(t)$  tal que

$$|f(t, x(t))| \leq g_K(t), \quad \forall (t, x) \in K.$$

**Teorema 1.19. (de Carathéodory).** *Sejam  $D \subset \mathbb{R}^{n+1}$  um conjunto aberto e a função  $f : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  satisfazendo as condições de Carathéodory. Então para qualquer  $(t_0, y_0) \in D$ , existe uma solução de (1.16) tal que  $x(t_0) = y_0$ .*

**Teorema 1.20. (Prolongamento de Soluções).** *Seja  $D = [0, T] \times E$ , com  $0 < T < \infty$ ,*

$$E = \{y \in \mathbb{R}^n; \|y\| \leq C\}, \quad C > 0,$$

*e a função  $f : D \rightarrow \mathbb{R}^n$  satisfazendo as condições de Carathéodory. Seja ainda  $\varphi$  uma solução de*

$$\begin{cases} \varphi' = f(t, \varphi) \\ \varphi(0) = y_0, \quad \|y_0\| \leq C. \end{cases}$$

Suponhamos que em qualquer intervalo  $I$  onde  $\varphi$  está definida, tenha-se  $\|\varphi(t)\| \leq M$ ,  $\forall t \in I$ ,  $M$  independente de  $t$  e  $M < C$ . Então  $\varphi$  tem um prolongamento até  $[0, T]$ .

**Lema 1.2.** (*de Grönwall, versão diferencial*). Seja  $h(t)$  uma função não-negativa e diferenciável em  $[0, T]$ , tal que

$$h'(t) \leq f(t)h(t) + g(t) \quad (1.17)$$

com  $f(t)$  e  $g(t)$  integráveis em  $[0, T]$ . Então

$$h(t) \leq h(0)e^{\int_0^t f(\tau)d\tau} + \int_0^t g(s)e^{\int_s^t f(\tau)d\tau} ds \quad (1.18)$$

$\forall t \in [0, T]$ .

Se  $f(t)$  e  $g(t)$  forem não-negativas, então a expressão (1.18) torna-se

$$h(t) \leq e^{\int_0^t f(\tau)d\tau} \left[ h(0) + \int_0^t g(s)ds \right], \quad (1.19)$$

$\forall t \in [0, T]$ .

## Capítulo 2

### Os Espaços $W^{m,x} L^{p(x)}(Q_T)$

Neste capítulo, apresentaremos os espaços generalizados de Sobolev de classes de funções definidas no cilindro  $Q_T = \Omega \times (0, T)$ . Para tanto, considera-se  $\Omega$  um domínio aberto e limitado do  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 2$ .

**Definição 2.1.** *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $p \in L^\infty(\Omega)$  contínua com  $p > 1$ . Define-se o espaço  $L^{p(x)}(Q_T)$  por*

$$L^{p(x)}(Q_T) = \{u : Q_T \rightarrow \mathbb{R}, u \text{ é mensurável}; \int_{Q_T} |u(x)|^{p(x)} dxdt < \infty\},$$

sendo

$$\|u\|_{L^{p(x)}(Q_T)} = \inf \left\{ \lambda > 0; \int_{Q_T} \left| \frac{u(x)}{\lambda} \right|^{p(x)} dxdt \leq 1 \right\} \quad (2.1)$$

a norma definida neste espaço.

**Definição 2.2.** *Seja  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$  um multiíndice e  $m \in \mathbb{N}$ . Define-se os espaços*

$$W^{m,x} L^{p(x)}(Q_T) = \{u \in L^{p(x)}(Q_T); D^\alpha u \in L^{p(x)}(Q_T), |\alpha| \leq m\}$$

onde está definida a norma

$$\|u\|_{W^{m,x} L^{p(x)}(Q_T)} = \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}. \quad (2.2)$$

Note que  $\int_{Q_T} |u(x, t)|^{p(x)} dxdt = \int_0^T \int_\Omega |u(x, t)|^{p(x)} dxdt < \infty$ , em que  $p(x)$  não depende de  $t$ .



Não se pode afirmar que o espaço  $C_0^\infty(Q_T)$  (espaço das funções testes definidas em  $Q_T$ ) seja sempre denso em  $W^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)$ . Por este fato temos a seguinte definição:

**Definição 2.3.** *Define-se o espaço  $W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)$  como sendo o fecho de  $C_0^\infty(Q_T)$  em  $W^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)$ , isto é,*

$$W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T) = \overline{C_0^\infty(Q_T)}^{W^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)}.$$

Considerando  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1$ , define-se o dual topológico do espaço  $W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)$  por  $W^{-m,x}L^{q(x)}(Q_T)$ , ou seja

$$(W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T))' = W^{-m,x}L^{q(x)}(Q_T).$$

Para todo  $f \in W^{-m,x}L^{q(x)}(Q_T)$  temos a seguinte norma:

$$\|f\|_{W^{-m,x}L^{q(x)}(Q_T)} = \inf \sum_{|\alpha| \leq m} \|f_\alpha\|_{L^{q(x)}(Q_T)} = \sup_{\|u\|_{W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)} \leq 1} |\langle f, u \rangle|$$

$\forall u \in W_0^{m,x}L^{p(x)}(Q_T)$ , onde o ínfimo é tomado sobre todas as decomposições possíveis

$$f = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D_x^\alpha f_\alpha, \quad f_\alpha \in L^{q(x)}(Q_T)$$

Para  $m = 1$  temos:

1.  $W^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) = \{u \in L^{p(x)}(Q_T); |\nabla u| \in L^{p(x)}(Q_T)\}$  com a norma

$$\|u\|_{W^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)} = \|u\|_{L^{p(x)}(Q_T)} + \|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}; \quad (2.3)$$

2.  $\overline{C_0^\infty(Q_T)}^{W^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)} = W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $(W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T))' = W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ ;

3. Para todo  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  temos a norma:

$$\|f\|_{W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)} = \inf \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_\alpha\|_{L^{q(x)}(Q_T)} = \sup_{\|u\|_{W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)} \leq 1} |\langle f, u \rangle| \quad (2.4)$$

e  $\forall u \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ ,  $f = \sum_{|\alpha| \leq 1} (-1)^{|\alpha|} D_x^\alpha f_\alpha$ ,  $f_\alpha \in L^{q(x)}(Q_T)$ .

**Observação 2.1.** Os espaços  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  são espaços de Banach. Se  $p^- > 1$ , então  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  são separáveis e reflexivos.

**Lema 2.1.** Seja  $p^- > 1$ . Então para qualquer  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ , existe uma sequência  $(f_n) \subset C_0^\infty(Q_T)$  tal que  $f_n \rightharpoonup f$  em  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ , no sentido de que

$$\int_{Q_T} f_n \cdot u \, dxdt \longrightarrow \langle f, u \rangle, \quad \forall u \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T).$$

**Lema 2.2.** Sejam  $1 \leq p, p' < \infty$  e  $q, q'$  conjugados de  $p$  e  $p'$ , respectivamente. As seguintes imersões são contínuas:

1.  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \hookrightarrow L^1(0, T; W_0^{1,p(x)}(\Omega))$ ,
2.  $W^{-1,x}L^{q'(x)}(Q_T) \hookrightarrow L^1(0, T; W^{-1,q'(x)}(\Omega))$ .

**Demonstração:**

1. Seja  $u \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $\rho(u) = \int_{\Omega} |u|^{p(x)} dx$ . Para todo  $\lambda > 1$  temos que  $\lambda\rho(u) \leq \rho(\lambda u)$  e assim  $\lambda\rho\left(\frac{\nabla u}{\lambda}\right) \leq \rho(\nabla u)$ . Como

$$\left\| \frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}} \right\|_{L^{p(x)}(\Omega)} = 1,$$

pela proposição (1.15) resulta que

$$\rho\left(\frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}\right) = \int_{\Omega} \left| \frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}} \right|^{p(x)} dx = 1.$$

Se  $\frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \geq 1$ , temos

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \left| \frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \right|^{p(x)} dx &= \int_{\Omega} \left| \frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)} \nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}} \right|^{p(x)} dx \\ &\geq \frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \int_{\Omega} \left| \frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}} \right|^{p(x)} dx = \frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \\ &\implies \frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \leq \int_{\Omega} \left| \frac{\nabla u}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} \right|^{p(x)} dx + 1, \end{aligned}$$

que integrando sobre  $[0, T]$  obteremos

$$\begin{aligned}
& \int_0^T \frac{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)}}{\|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)}} dt \leq 1 + T = C \\
& \implies \int_0^T \|\nabla u\|_{L^{p(x)}(\Omega)} dt \leq C \|\nabla u\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \\
& \implies \int_0^T \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt \leq C \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(Q_T)} \\
& \implies \|u\|_{L^1(0,T;W_0^{1,p(x)}(\Omega))} \leq C \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(Q_T)},
\end{aligned}$$

de onde segue que  $W_0^{1,p(x)}(Q_T) \subset L^1(0, T; W_0^{1,p(x)}(\Omega))$  e podemos concluir

$$W_0^{1,p(x)}(Q_T) \hookrightarrow L^1(0, T; W_0^{1,p(x)}(\Omega)).$$

2. Seja  $f \in W^{-1,x}L^{q'(x)}(Q_T)$ , então

$$\left\{ \begin{array}{l} f = \sum_{|\alpha| \leq 1} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha f_\alpha, \quad f_\alpha \in L^{q'(x)}(Q_T) \\ \|f\|_{W^{-1,x}L^{q'(x)}(Q_T)} = \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p(x)}(Q_T)} \leq 1} |\langle f, u \rangle| = \inf \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_\alpha\|_{L^{q'(x)}(Q_T)}. \end{array} \right.$$

Temos que

$$\begin{aligned}
& \int_0^T \|f_\alpha\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} dt \leq C \|f_\alpha\|_{L^{q'(x)}(Q_T)} \\
& \implies \int_0^T \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_\alpha\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} dt \leq C \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_\alpha\|_{L^{q'(x)}(Q_T)} \tag{2.5}
\end{aligned}$$

$$e \langle f, u \rangle = \left\langle \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} D^\alpha f_\alpha, u \right\rangle = \sum_{|\alpha| \leq m} \langle f_\alpha, D^\alpha u \rangle = \sum_{|\alpha| \leq m} \int_\Omega f_\alpha D^\alpha u dx,$$

e para todo  $u \in W_0^{1,p'(x)}(\Omega)$ ,

$$\begin{aligned}
\|f\|_{W^{-1,q'(x)}(\Omega)} &= \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} |\langle f, u \rangle| = \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} \left| \sum_{|\alpha| \leq 1} \int_{\Omega} f_{\alpha} D^{\alpha} u dx \right| \\
&\leq \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} \sum_{|\alpha| \leq 1} \int_{\Omega} |f_{\alpha}| |D^{\alpha} u| dx \\
&\leq \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} \|D^{\alpha} u\|_{L^{p'(x)}(\Omega)} \\
&\leq \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} \sum_{|\alpha| \leq 1} \|D^{\alpha} u\|_{L^{p'(x)}(\Omega)} \\
&= \sup_{\|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \leq 1} \|u\|_{W_0^{1,p'(x)}(\Omega)} \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} \\
&\leq \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(\Omega)}.
\end{aligned}$$

Integrando este resultado sobre  $[0, T]$  e usando (2.5), teremos

$$\int_0^T \|f\|_{W^{-1,q'(x)}(\Omega)} dt \leq \int_0^T \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(\Omega)} dt \leq C \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(Q_T)} < \infty, \quad (2.6)$$

logo  $f \in L^1(0, T; W_0^{-1,q'(x)}(\Omega))$  e portanto  $W^{-1,x} L^{q'(x)}(Q_T) \subset L^1(0, T; W_0^{-1,q'(x)}(\Omega))$ . Ainda por (2.6) e sendo  $C > 0$ ,

$$\int_0^T \|f\|_{W^{-1,q'(x)}(\Omega)} dt \leq \inf_{|\alpha| \leq 1} \sum_{|\alpha| \leq 1} \|f_{\alpha}\|_{L^{q'(x)}(Q_T)} = \|f\|_{W^{-1,x} L^{q'(x)}(Q_T)}$$

de onde podemos concluir que

$$W^{-1,x} L^{q'(x)}(Q_T) \hookrightarrow L^1(0, T; W^{-1,q'(x)}(\Omega)) \quad \square$$

**Observações 2.1.** Para  $1 \leq p(x) \leq \infty$  com  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1$ , temos:

$$1. L^{\infty}(\Omega) \hookrightarrow L^{p(x)}(\Omega) \Rightarrow W^{1,\infty}(\Omega) \hookrightarrow W^{1,p(x)}(\Omega) \Rightarrow W^{-1,q(x)}(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,1}(\Omega).$$

Assim,

$$W^{-1,x} L^{q'(x)}(Q_T) \stackrel{\text{lema(2.2)}}{\hookrightarrow} L^1(0, T; W^{-1,q'(x)}(\Omega)) \hookrightarrow L^1(0, T; W^{-1,1}(\Omega)).$$

$$2. W_0^{1,p(x)}(\Omega) \hookrightarrow L^1(\Omega) \Rightarrow L^1(0, T; W_0^{1,p(x)}(\Omega)) \hookrightarrow L^1(0, T; L^1(\Omega)) = L^1(Q_T)$$

3.  $W^{1,\infty}(\Omega) \hookrightarrow L^\infty(\Omega) \Rightarrow L^1(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,1}(\Omega)$ .

Temos então que existe  $C > 0$  tal que

$$\begin{aligned} \|u\|_{W^{-1,1}(\Omega)} \leq C \|u\|_{L^1(\Omega)} &\Rightarrow \int_0^T \|u\|_{W^{-1,1}(\Omega)} dt \leq C \int_0^T \|u\|_{L^1(\Omega)} dt \\ &\Rightarrow \|u\|_{L^1(0,T;W^{-1,1}(\Omega))} \leq C \int_{Q_T} |u| dx dt = C \|u\|_{L^1(Q_T)} \\ &\Rightarrow L^1(Q_T) \hookrightarrow L^1(0,T;W^{-1,1}(\Omega)) \end{aligned}$$

4. Para todo  $\varepsilon > 0$ , existe  $N < \infty$ , tal que para toda  $u \in W_0^{1,p(x)}(\Omega)$

$$\|u\|_{L^1(\Omega)} \leq \varepsilon \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} + N \|u\|_Y$$

sendo a imersão  $W_0^{1,p(x)}(\Omega) \hookrightarrow L^1(\Omega)$  compacta,  $Y$  é um espaço de Banach e  $L^{p(x)}(\Omega) \hookrightarrow Y$  é contínua.

5. Dos itens 2. e 3. temos  $W_0^{1,p(x)}(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,1}(\Omega)$  e assim

$$L^1(0,T;W_0^{1,p(x)}(\Omega)) \hookrightarrow L^1(0,T;W^{-1,1}(\Omega))$$

**Lema 2.3.** Seja  $Y$  um espaço de Banach tal que  $L^1(\Omega) \hookrightarrow Y$  é contínua. Se  $F$  é limitado em  $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$  e relativamente compacto em  $L^1(0,T;Y)$ , então  $F$  é relativamente compacto em  $L^1(Q_T)$ .

**Demonstração:** Integrando sobre  $[0, T]$  a desigualdade do item (4) das observações (2.1), tem-se

$$\begin{aligned} \int_0^T \|u\|_{L^1(\Omega)} dt &\leq \varepsilon \int_0^T \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt + N \int_0^T \|u\|_Y dt \\ \Rightarrow \|u\|_{L^1(Q_T)} &\leq \varepsilon \int_0^T \|u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt + N \|u\|_{L^1(0,T;Y)}. \end{aligned}$$

Como  $F$  é limitado, existem  $u_1, u_2, \dots, u_m \in F$  que satisfazem:  $\forall u \in F$ , existem  $u_n$ , com  $1 \leq n \leq m$  e  $\varepsilon > 0$ , tal que

$$\|u_n - u\|_{L^1(0,T;Y)} \leq \varepsilon,$$

então

$$\|u_n - u\|_{L^1(Q_T)} \leq \varepsilon \int_0^T \|u_n - u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt + N \|u_n - u\|_{L^1(0,T;Y)}.$$

Ainda pela limitação de  $F$  em  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e pelo item (1) do lema (2.2), podemos dizer que  $\int_0^T \|u_n - u\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt$  é um termo limitado, logo

$$\|u_n - u\|_{L^1(Q_T)} \leq C,$$

com  $C > 0$ . Portanto,  $F$  é relativamente compacto em  $L^1(Q_T)$ .  $\square$

**Observação 2.2.** Para cada  $h > 0$ , define-se a translação usual  $\tau_h u$  da função  $u$  por  $\tau_h u = u(t + h)$ . Tem-se que

$$\|\tau_h u - u\|_{L^1(0,T-h;W^{-1,1}(\Omega))} \rightarrow 0$$

uniformemente com respeito a  $u \in F$  quando  $h \rightarrow 0$  (Ver [34]).

**Teorema 2.1.** Se  $F$  é limitado em  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$  e  $\{\frac{\partial u}{\partial t}; u \in F\}$  é limitado em  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ , então  $F$  é relativamente compacto em  $L^1(Q_T)$ .

**Demonstração:** Temos que  $\forall u \in F$  existe  $u_n \in C_0^\infty(\Omega)$ , tal que  $u_n \rightarrow u$  em  $W_0^{1,p(x)}(\Omega)$ . Para  $0 < t_1 < t_2 < T$ , temos que

$$\left\| \int_{t_1}^{t_2} u_n dt \right\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} \leq \int_0^T \|u_n\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt$$

e

$$\int_0^T \|u_n\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} dt \leq C \|u_n\|_{W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)} \quad (\text{lema (2.2)}),$$

resulta que

$$\left\| \int_{t_1}^{t_2} u_n dt \right\|_{W_0^{1,p(x)}(\Omega)} \leq C \|u_n\|_{W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)}.$$

Sabe-se que  $W_0^{1,p(x)}(\Omega) \hookrightarrow L^1(\Omega)$  é compacta, donde podemos deduzir que  $\left(\int_{t_1}^{t_2} u_n dt\right)_{n \in \mathbb{N}}$  é relativamente compacta em  $L^1(\Omega)$  e, portanto, em  $W^{-1,1}(\Omega)$  (Obs. (2.1), item 3.).

Por outro lado,  $\left\{ \frac{\partial u_t}{\partial t}, u \in F \right\}$  é limitado em  $W^{-1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ , conseqüentemente é limitado em  $L^1(0, T; W^{-1,1}(\Omega))$  (Obs. (2.1), item 1). Do item 1 do lema (2.2) e do item 5. das observações (2.1),  $F \subset L^1(0, T; W^{-1,1}(\Omega))$ .

Da observação (2.2), temos  $\|\tau_h u - u\|_{L^1(0, T-h; W^{-1,1}(\Omega))} \rightarrow 0$  uniformemente com respeito a  $u \in F$  quando  $h \rightarrow 0$ . Pelo teorema (2) em [34], o conjunto  $F$  é relativamente compacto em  $L^1(0, T; W^{-1,1}(\Omega))$ . Desde que  $L^1(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,1}(\Omega)$  é contínua, pelo lema (2.3) concluímos que  $F$  é relativamente compacto em  $L^1(Q_T)$ .  $\square$

# Capítulo 3

## A Existência de Solução

Neste capítulo, estudaremos o problema

$$(P) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + A(u) = f, & \text{em } Q_T \\ u(x, t) = 0, & \text{sobre } \partial\Omega \times (0, T) \\ u(x, 0) = \psi(x), & \text{em } \Omega \end{cases}$$

nos espaços  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ , das classes de funções definidas no cilindro  $Q_T = \Omega \times (0, T)$ , com  $\Omega$  um domínio aberto e limitado do  $\mathbb{R}^n$ ,  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ ,  $\psi(x)$  é uma função em  $L^2(\Omega)$ ,  $A(u) = -\operatorname{div}(a(x, t, u, \nabla u)) + a_0(x, t, u, \nabla u)$ ,  $p(x)$  é uma função em  $C(\bar{\Omega})$ , tal que

$$1 < p^- = \inf_{\Omega} p(x) \leq p(x) \leq p^+ = \sup_{\Omega} p(x) < \infty$$

com  $q(x)$  o conjugado de  $p(x)$ , isto é,  $\frac{1}{p(x)} + \frac{1}{q(x)} = 1$ .

**Definição 3.1.** *Uma Solução Fraca do problema (P) é uma função  $u \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \cap L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$ ,  $u' \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  tal que*

$$\int_0^T \langle u', v \rangle dt + \int_0^T \langle A(u), v \rangle dt = \int_0^T \langle f, v \rangle dt$$

para toda  $v \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ , com  $u(x, 0) = \psi(x) \in L^2(\Omega)$  e  $u' = \frac{\partial u}{\partial t} = u_t$ .



# 1 Método de Galerkin

Escolhemos uma sequência de funções  $\{w_j\}_{j=1}^{\infty} \subset C_0^{\infty}(\Omega)$  tal que o fecho de  $\bigcup_{n=1}^{\infty} V_n$ , com relação a  $C^1(\bar{\Omega})$ , contém  $C_0^{\infty}(\Omega)$  com  $V_n = \text{span}\{w_1, w_2, \dots, w_n\}$  (ver [23]).

Definimos  $W_n = C^1([0, T], V_n)$  equipado com a norma

$$\|\omega\|_{W_n} = \sup_{0 \leq t \leq T} \|\omega(x, t)\|_{V_n} + \sup_{0 \leq t \leq T} \left\| \frac{\partial \omega(x, t)}{\partial t} \right\|_{V_n},$$

onde  $\|\omega\|_{V_n} = \sup_{x \in \bar{\Omega}} |\omega(x)| + \sup_{x \in \bar{\Omega}} |\nabla \omega(x)|$ , para  $\omega \in V_n$ . Pelo lema (2.1) sabemos que, para  $f \in W^{-1, x} L^{q(x)}(Q_T)$  existe uma sequência  $\{f_n\} \subset C_0^{\infty}(Q_T)$ , tal que  $f_n \rightharpoonup f$  fracamente em  $W^{-1, x} L^{q(x)}(Q_T)$ , isto é,

$$\int_Q f_n \cdot u \, dx dt \rightarrow \langle f, u \rangle$$

$\forall u \in W_0^{1, x} L^{p(x)}(Q_T)$ .

Para qualquer  $\psi(x) \in L^2(\Omega)$  existe uma sequência  $\{\psi_n(x)\} \in \bigcup_{n=1}^{\infty} V_n$  tal que  $\{\psi_n(x)\} \rightarrow \psi(x)$  em  $L^2(\Omega)$ .

**Definição 3.2.** Uma função  $u_n \in W_n$  é chamada de aproximação de Galerkin de (P) se

$$\int_{Q_{\tau}} \varphi \frac{\partial u_n}{\partial t} \, dx dt + \int_{Q_{\tau}} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \varphi \, dx dt + \int_{Q_{\tau}} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi \, dx dt = \int_{Q_{\tau}} f_n \varphi \, dx dt$$

para todo  $\tau \in [0, T]$  e  $\varphi \in C^1([0, T], V_n)$ , onde  $Q_{\tau} = \Omega \times (0, \tau)$  e  $u_n(0) = \psi_n(x)$ .

O objetivo é achar soluções de Galerkin de (P), no espaço  $W_n$ , na forma

$$u_n(t) = \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) w_j,$$

com  $\alpha_i : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$ , que seja solução do problema aproximado

$$(P_A) \begin{cases} \int_{\Omega} \frac{\partial u_n}{\partial t} v \, dx + \int_{\Omega} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla v \, dx + \int_{\Omega} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) v \, dx = \int_{\Omega} f_n v \, dx, \\ u_n(0) = \psi_n(x), \quad \forall n \in \mathbb{N}, \end{cases}$$

$\forall v \in W_n$ , com  $\psi_n(x) \rightarrow \psi(x)$  em  $L^2(\Omega)$ .

Fazendo  $v = w_i$  em  $(P_A)$ , obtemos

$$\begin{cases} \int_{\Omega} \frac{\partial u_n}{\partial t} w_i dx + \int_{\Omega} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla w_i dx + \int_{\Omega} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) w_i dx = \int_{\Omega} f_n w_i dx, \\ u_n(0) = \psi_n(x). \end{cases}$$

Sendo  $u'_n(t) = \sum_{j=1}^n \alpha'_j(t) w_j$ , a equação em  $(P_A)$  torna-se

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \sum_{j=1}^n \alpha'_j(t) w_j w_i dx + \int_{\Omega} a\left(x, t, \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) w_j, \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \nabla w_j\right) \nabla w_i dx \\ + \int_{\Omega} a_0\left(x, t, \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) w_j, \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \nabla w_j\right) w_i dx = \int_{\Omega} f_n w_i dx \end{aligned}$$

Definimos uma função a valores vetoriais  $p_n(t, \alpha) : [0, T] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  por

$$(p_n(t, \alpha))_i = \int_{\Omega} \left[ a\left(x, t, \sum_{j=1}^n \alpha_j w_j, \sum_{j=1}^n \alpha_j \nabla w_j\right) \nabla w_i + a_0\left(x, t, \sum_{j=1}^n \alpha_j w_j, \sum_{j=1}^n \alpha_j \nabla w_j\right) w_i \right] dx$$

onde  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ . Como  $a$  e  $a_0$  são contínuas em  $(\cdot, t, s, \xi)$  para cada  $x$  fixado em  $\Omega$ , segue que  $p_n(t, \alpha)$  é contínua em  $t$  e em  $\alpha$ . Tomando

$$(\eta(t))_i = \int_{\Omega} u_n(t) w_i dx$$

teremos  $(\eta'(t))_i = \int_{\Omega} \frac{\partial u_n}{\partial t} w_i dx$ . Como os  $w_i$  formam uma conjunto ortonormal, então

$$\eta_i(t) = \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \langle w_j, w_i \rangle = \alpha_j(t), \quad (3.1)$$

e assim, estudaremos o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \eta' + p_n(t, \eta) = F_n, \\ \eta(0) = U_n(0), \end{cases} \quad (3.2)$$

onde  $(F_n)_i = \int_{\Omega} f_n w_i dx$ ,  $(U_n(0))_i = (\eta(0))_i = \int_{\Omega} u_n(0) w_i dx = \int_{\Omega} \psi_n(x) w_i dx$ . Para provarmos que a EDO (3.2) tem solução, mostraremos que a função  $G : [0, T] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  dada por

$$G(t, \eta) = -p_n(t, \eta) + F_n(t)$$

é uma função de Carathéodory. De fato,

a) Fixando  $t$ ,  $G$  é contínua em  $\eta$ .

De fato, a função  $F_n(t)$  é constante com relação a  $\eta$  e as funções  $a$  e  $a_0$  são contínuas em  $\eta$ , logo  $p_n(t, \eta)$  é contínua em  $\eta$  e portanto  $G(t, \eta)$  será contínua em  $\eta$ .

b) Fixando  $\eta$ ,  $G$  é mensurável em  $t$ .

Temos que  $a$  e  $a_0$  são contínuas em  $t$ , portanto mensuráveis, logo  $p_n(t, \eta)$  será mensurável em  $t$ . A sequência  $(f_n) \subset C_0^\infty(Q_T)$  é mensurável, portanto a função  $F_n(t)$  também será mensurável em  $t$ , conseqüentemente  $G(t, \eta)$  é mensurável em  $t$ .

c)  $G$  é majorada por uma função integrável num compacto.

Primeiramente, vejamos a forma matricial de  $\eta$ .

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} \langle w_1, w_1 \rangle & \langle w_2, w_1 \rangle & \dots & \langle w_n, w_1 \rangle \\ \langle w_1, w_2 \rangle & \langle w_2, w_2 \rangle & \dots & \langle w_n, w_2 \rangle \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ \langle w_1, w_n \rangle & \langle w_2, w_n \rangle & \dots & \langle w_n, w_n \rangle \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1(t) \\ \alpha_2(t) \\ \vdots \\ \alpha_n(t) \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \langle w_j, w_1 \rangle \\ \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \langle w_j, w_2 \rangle \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \langle w_j, w_n \rangle \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \eta_1(t) \\ \eta_2(t) \\ \vdots \\ \eta_n(t) \end{bmatrix} \\ &= \left[ \eta_i(t) \right]_{n \times 1} = \eta, \end{aligned}$$

logo, por (3.1),

$$\sum_{j=1}^n \alpha_j(t) w_j = \sum_{j=1}^n \eta_j(t) w_j \quad \text{e} \quad \sum_{j=1}^n \alpha_j(t) \nabla w_j = \sum_{j=1}^n \eta_j(t) \nabla w_j$$

e assim

$$(p_n(t, \eta))_i = \int_{\Omega} \left[ a \left( x, t, \sum_{j=1}^n \eta_j w_j, \sum_{j=1}^n \eta_j \nabla w_j \right) \nabla w_i + a_0 \left( x, t, \sum_{j=1}^n \eta_j w_j, \sum_{j=1}^n \eta_j \nabla w_j \right) w_i \right] dx$$

que multiplicando por  $\eta$ , obteremos

$$(p_n(t, \eta)\eta)_i = \int_{\Omega} \left[ a \left( x, t, \sum_{j=1}^n \eta_i w_j, \sum_{j=1}^n \eta_i \nabla w_j \right) \sum_{j=1}^n \eta_i \nabla w_j + a_0 \left( x, t, \sum_{j=1}^n \eta_i w_j, \sum_{j=1}^n \eta_i \nabla w_j \right) \sum_{j=1}^n \eta_i w_j \right] dx.$$

Por hipótese, temos  $a(x, t, s, \xi)\xi + a_0(x, t, s, \xi)s \geq \beta|\xi|^{p(x)} + \gamma|s|^{p(x)}$  que nos confirma que  $p_n(t, \eta)\eta \geq 0$ , e ao multiplicarmos ambos os lados da equação (3.2) por  $\eta$ , veremos facilmente que  $\eta' \eta \leq F_n \eta$  e usando a desigualdade de Young, com  $\frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$ , teremos

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} |\eta(t)|^2 \leq |F_n| |\eta| \leq \frac{1}{2} |F_n|^2 + \frac{1}{2} |\eta(t)|^2.$$

Tomando  $h(t) = |\eta(t)|^2$ , resulta

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} h'(t) &\leq \frac{1}{2} |F_n|^2 + \frac{1}{2} h(t), \\ \implies h'(t) &\leq |F_n|^2 + h(t). \end{aligned}$$

Se tomarmos  $f(t) = 1$  e  $g(t) = |F_n|^2$ , teremos as hipóteses do lema (1.2) (de Grönwall) para  $f(t), g(t) \geq 0$  e assim

$$h(t) \leq e^t \left[ h(0) + \int_0^t |F_n|^2 dt \right].$$

Observe que para  $t \in [0, T]$  e  $|F_n|^2 \geq 0$ , vem que  $e^t \leq e^T$  e

$$\int_0^t |F_n|^2 dt \leq \int_0^t |F_n|^2 + dt \int_t^T |F_n|^2 dt = \int_0^T |F_n|^2 dt.$$

Daí

$$h(t) \leq e^T \left[ h(0) + \int_0^T |F_n|^2 dt \right],$$

que resulta em

$$|\eta(t)| \leq e^{\frac{T}{2}} \left[ |\eta(0)|^2 + \int_0^T |F_n|^2 dt \right]^{\frac{1}{2}}$$

onde  $h(0) = |\eta(0)|^2$  e tomando  $e^{\frac{T}{2}} \left[ |\eta(0)|^2 + \int_0^T |F_n|^2 dt \right]^{\frac{1}{2}} = C_n(T)$  obtemos

$$|\eta(t)| \leq C_n(T), \quad \forall t \in [0, T].$$

Note também que  $|\eta(0)| \leq C_n(T) \quad \forall t \in [0, T]$ , assim

$$\left| \int_0^t \eta'(s) ds \right| = |\eta(t) - \eta(0)| \leq |\eta(t)| + |\eta(0)| \leq 2C_n(T).$$

Tomemos  $E = \{\eta \in \mathbb{R}^n ; \|\eta\|_{\mathbb{R}^n} \leq C_n(T), C_n(T) > 0\}$ . Redefinindo  $G : [0, T] \times E \rightarrow \mathbb{R}^n$ , podemos afirmar que existem  $C_1, C_2 > 0$  tal que  $|p_n(t, \eta)| \leq C_1, \forall (t, \eta) \in K \subset [0, T] \times E$ , com  $K$  compacto, pois  $p_n(t, \eta)$  é contínua e  $|F_n(t)| \leq C_2, \forall (t, \eta) \in K$  e assim

$$|G(t, \eta)| \leq |p_n(t, \eta)| + |F_n(t)| \leq C_1 + C_2 = C,$$

portanto, (3.2) satisfaz as condições de Carathéodory. Logo, existe uma solução para o problema aproximado  $P_A$ .

Seja  $L_n = \max_{t \in [0, T]} |F_n - p_n(t, \eta)|$  e  $q = \min\{T, \frac{2C_n(T)}{L_n}\}$ . Podemos obter uma solução local em  $[0, q]$ . Seja  $q = t_1$ . Adiante, supondo  $t_1$  um valor inicial, podemos obter para a equação diferencial ordinária, uma solução local em  $[t_1, t_2]$  onde  $t_2 = t_1 + q$ . Assim, podemos dividir  $[0, T]$  em  $[0, t_1], [t_1, t_2], \dots, [t_{l-1}, t_l]$ , com  $t_i = t_{i-1} + q, i = 1, 2, \dots, l-1, t_l = T$  e existe uma solução local em  $[t_{i-1}, t_i]$  e  $[t_{l-1}, t_l]$ . Desta forma, podemos dizer que existe uma solução  $\eta_n$  em  $C^1([0, T])$ .

Pela definição de  $p_n(t, \alpha)$ , sabemos que a função  $u_n(t, x) = \sum_{j=1}^n (\eta_n(t))_j w_j(x)$  é uma solução de Galerkin de (P).

## 2 O Resultado de Existência de Solução de (P)

Demonstraremos agora o principal resultado deste capítulo, referente a existência de solução para o problema (P), onde serão consideradas as seguintes hipóteses sobre os coeficientes  $a$  e  $a_0$ :

$$|a(x, t, s, \xi)| \leq \alpha(C(x, t) + |s|^{p(x)-1} + |\xi|^{p(x)-1}), \quad (3.3)$$

$$|a_0(x, t, s, \xi)| \leq \alpha(C(x, t) + |s|^{p(x)-1} + |\xi|^{p(x)-1}), \quad (3.4)$$

$$[a(x, t, s, \xi) - a(x, t, s, \xi^*)](\xi - \xi^*) > 0, \quad (3.5)$$

$$a(x, t, s, \xi)\xi + a_0(x, t, s, \xi)s \geq \beta|\xi|^{p(x)} + \gamma|s|^{p(x)} \quad (3.6)$$

**Teorema 3.1.** *Suponha que  $f \in W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  e as condições (3.3) – (3.6) sejam satisfeitas. Então existe uma solução fraca  $u \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \cap L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$  de (1) no sentido de que*

$$-\int_{Q_T} u \frac{\partial \varphi}{\partial t} dxdt + \int_{\Omega} u(t)\varphi(t)dx \Big|_0^T + \int_{Q_T} [a(x, t, u, \nabla u)\nabla \varphi + a_0(x, t, u, \nabla u)\varphi] dxdt = \langle f, \varphi \rangle$$

para toda  $\varphi \in C^1(0, T; C_0^\infty(\Omega))$ .

**Demonstração:** Será feita em três passos:

**Passo 1:** Convergência fraca das seqüências  $u_n$ ,  $a(x, t, u_n, \nabla u_n)$  e  $a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)$ .

Primeiro obteremos uma aproximação de Galerkin  $u_n$  para a solução do problema (P), isto é,

$$\int_{Q_\tau} \varphi \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt + \int_{Q_\tau} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \varphi dxdt + \int_{Q_\tau} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi dxdt = \int_{Q_\tau} f_n \varphi dxdt \quad (3.7)$$

$\forall \varphi \in W_n$  e  $\tau \in [0, T]$ . Fazendo  $\varphi = u_n$  em (3.7) obtemos,

$$\int_{Q_\tau} u_n \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt + \int_{Q_\tau} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla u_n dxdt + \int_{Q_\tau} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) u_n dxdt = \int_{Q_\tau} f_n u_n dxdt.$$

Tomando  $s = u_n$  e  $\xi = \nabla u_n$ , em (3.6) teremos:

$$\begin{aligned} & \int_{Q_\tau} u_n \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt + \int_{Q_\tau} \left( \beta |\nabla u_n|^{p(x)} + \gamma |u_n|^{p(x)} \right) dxdt \\ & \leq \int_{Q_\tau} u_n \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt + \int_{Q_\tau} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla u_n dxdt + \int_{Q_\tau} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) u_n dxdt \\ & = \int_{Q_\tau} f_n u_n dxdt \leq \int_{Q_\tau} |f_n u_n| dxdt \leq \|f_n\|_{W^{-1, x} L^q(x)(Q_\tau)} \|u_n\|_{W_0^{1, x} L^p(x)(Q_\tau)} \\ & \leq C \|u_n\|_{W_0^{1, x} L^p(x)(Q_\tau)} \end{aligned}$$

onde  $C > 0$  é uma constante. Temos que

$$\int_{Q_\tau} u_n \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt = \frac{1}{2} \int_{\Omega} u_n^2(x, \tau) dx - \frac{1}{2} \int_{\Omega} \psi_n^2(x) dx \quad (3.8)$$

obtemos

$$\begin{aligned} & \int_{Q_\tau} \left( \beta |\nabla u_n|^{p(x)} + \gamma |u_n|^{p(x)} \right) dxdt \leq C \|u_n\|_{W_0^{1, x} L^p(x)(Q_\tau)} + \int_{\Omega} \psi_n^2(x) dx \\ & \Rightarrow \int_{Q_\tau} \left( \beta |\nabla u_n|^{p(x)} + \gamma |u_n|^{p(x)} \right) dxdt \leq C \left( \|u_n\|_{L^p(x)(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^p(x)(Q_\tau)} \right) + M. \quad (3.9) \end{aligned}$$

Desde que  $\psi_n(x) \rightarrow \psi(x)$  em  $L^2(\Omega)$ , sabemos que  $\int_{\Omega} \psi_n^2(x) dx \leq M$ , para  $M > 0$ . Temos então as seguintes possibilidades para  $\|u_n\|_{L^p(x)(Q_\tau)}$  e  $\|\nabla u_n\|_{L^p(x)(Q_\tau)}$ :

a) Se  $\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq 1$  e  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq 1$ .

Daí

$$\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C, \quad \forall \tau \in [0, T].$$

**Observação 3.1.** *Sejam  $a, b \in \mathbb{R}$  e  $k \geq 1 \Rightarrow (|a| + |b|)^k \leq 2^k(|a|^k + |b|^k)$ .*

b) Se  $\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} > 1$  e  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq 1$ .

Observe que podemos ter, sem perda de generalidade,

$$C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}\right) + M \leq C\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + C + M = C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1\right), \quad (3.10)$$

com  $C > 0$ . Tomando  $C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1\right)$  e sendo  $1 < p^-, q^- < \infty$ , com  $\frac{1}{p^-} + \frac{1}{q^-} = 1$ , usando a desigualdade de Young para algum  $\varepsilon_1 > 0$ , teremos

$$C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1\right) \leq \frac{\varepsilon_1^{p^-}}{p^-} (\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1)^{p^-} + \frac{C^{q^-}}{\varepsilon_1^{q^-} q^-}.$$

Pela observação (3.1),

$$\frac{\varepsilon_1^{p^-}}{p^-} (\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1)^{p^-} \leq \frac{\varepsilon_1^{p^-} 2^{p^-}}{p^-} \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + \frac{\varepsilon_1^{p^-} 2^{p^-}}{p^-}$$

e fazendo  $\varepsilon = \frac{\varepsilon_1^{p^-} 2^{p^-}}{p^-}$  obteremos

$$\frac{C^{q^-}}{\varepsilon_1^{q^-} q^-} \leq \frac{C^{q^-} 2^{q^-}}{\varepsilon^{(q^- - 1)} q^-}$$

e assim

$$C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1\right) \leq \varepsilon \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + \varepsilon + \frac{C^{q^-} 2^{q^-}}{\varepsilon^{(q^- - 1)} q^-} = \varepsilon \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + \frac{\varepsilon^{q^-} q^- + C^{q^-} 2^{q^-}}{\varepsilon^{(q^- - 1)} q^-},$$

o último termo depende de  $\varepsilon$ , portanto

$$C\left(\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1\right) \leq \varepsilon \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + C(\varepsilon). \quad (3.11)$$

Pela proposição (1.15), usando (3.9), (3.10) e (3.11), chegamos a

$$\begin{aligned} \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} &\leq \int_{Q_\tau} |u_n|^{p(x)} dx dt \leq \int_{Q_\tau} \left( \beta |\nabla u_n|^{p(x)} + \gamma |u_n|^{p(x)} \right) dx dt \\ &\leq \varepsilon \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + C(\varepsilon), \end{aligned}$$

e tomando  $\varepsilon = 1/2$ ,

$$\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} \leq 2C(1/2) \implies \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq (2C(1/2))^{1/p^-},$$

então existe uma constante  $C$  tal que  $\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C$  e assim teremos

$$\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C, \quad \forall \tau \in [0, T].$$

c) Se  $\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq 1$  e  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} > 1$ .

Valendo-se do mesmo procedimento feito em **b)**, agora para  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}$ , teremos,

$$\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} \leq \int_{Q_\tau} |\nabla u_n|^{p(x)} dxdt \leq \varepsilon \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + C(\varepsilon).$$

Logo, para  $\varepsilon = 1/2$ , resultará que  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C$  e assim

$$\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C, \quad \forall \tau \in [0, T].$$

d) Se  $\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} > 1$  e  $\|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} > 1$ .

Da mesma forma, usando a proposição (1.15) e a observação (3.1)

$$\begin{aligned} \frac{1}{2^{p^-}} \left( \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \right)^{p^-} &\leq \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)}^{p^-} \\ &\leq \int_{Q_\tau} |u_n|^{p(x)} dxdt + \int_{Q_\tau} |\nabla u_n|^{p(x)} dxdt \\ &\leq C \left( \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + 1 \right) \\ &\leq \varepsilon \left( \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \right)^{p^-} + C(\varepsilon), \end{aligned}$$

que tomando  $\varepsilon = 1/(2^{p^-+1})$ , existe uma constante  $C$  tal que

$$\|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} + \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_\tau)} \leq C, \quad \forall \tau \in [0, T].$$

Pela discussão nos itens a), b), c) e d), concluímos que

$$\|u_n\|_{W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)} \leq C.$$

Assim, temos que  $u_n \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ . Igualmente, usando (3.8) e sabendo que  $\psi_n \in L^2(\Omega)$ , teremos



$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} u_n^2(x, \tau) &\leq C, \quad \text{em } [0, T], \\
\Rightarrow \|u_n\|_{L^2(\Omega)} &\leq C, \quad \text{em } [0, T] \\
\Rightarrow \|u_n\|_{L^\infty(0, T; L^2(\Omega))} &\leq C.
\end{aligned}$$

Portanto,  $u_n \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T) \cap L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$ .

Pode-se verificar ainda, que

$$\int_{Q_\tau} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla u_n dxdt + \int_{Q_\tau} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) u_n dxdt \leq C. \quad (3.12)$$

De fato, tomando a primeira parte de (3.12) e usando a desigualdade de Hölder, teremos

$$\begin{aligned}
&\int_{Q_\tau} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla u_n dxdt + \int_{Q_\tau} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) u_n dxdt \\
&\leq \int_{Q_\tau} |a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla u_n| dxdt + \int_{Q_\tau} |a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) u_n| dxdt \\
&\stackrel{D.H.}{\leq} \|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \|\nabla u_n\|_{L^{p(x)}(Q_T)} + \|a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \|u_n\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \\
&\leq (\|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} + \|a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)}) \|u_n\|_{W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)} \\
&\leq (\|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} + \|a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)}) C,
\end{aligned}$$

agora

$$\begin{aligned}
\int_{Q_\tau} |a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)|^{q(x)} dxdt &\leq \int_{Q_\tau} |\alpha(C(x, t) + |\nabla u_n|^{p(x)-1} + |u_n|^{p(x)-1})|^{q(x)} dxdt \\
&\leq \int_{Q_\tau} |\alpha C(x, t) + \alpha |\nabla u_n|^{p(x)-1} + \alpha |u_n|^{p(x)-1}|^{q(x)} dxdt \\
&\leq \int_{Q_\tau} 3^{q(x)} \left( |\alpha C(x, t)|^{q(x)} + \alpha^{q(x)} |\nabla u_n|^{(p(x)-1)q(x)} + \alpha^{q(x)} |u_n|^{(p(x)-1)q(x)} \right) dxdt \\
&\leq \int_{Q_\tau} 3^{q^+} \left( |\alpha C(x, t)|^{q(x)} + \alpha^{q^+} |\nabla u_n|^{p(x)} + \alpha^{q^+} |u_n|^{p(x)} \right) dxdt \\
&\leq C,
\end{aligned}$$

de onde podemos obter

$$\|a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \leq C.$$

Igualmente tem-se

$$\|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \leq C.$$

Logo, (3.12) se verifica. Portanto, existe uma subsequência de  $\{u_n\}$ , ainda denotada por  $\{u_n\}$ , tal que

$$\begin{cases} u_n \rightharpoonup u \text{ em } W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T), \\ a(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightharpoonup h \text{ em } (L^{q(x)}(Q_T))^n, \\ a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightharpoonup h_0 \text{ em } L^{q(x)}(Q_T), \end{cases} \quad (3.13)$$

com  $h \in (L^{q(x)}(Q_T))^n$  e  $h_0 \in L^{q(x)}(Q_T)$ . Logo,  $u \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ .

Sabemos que  $\{u_n\}$  é limitada em  $L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$ , assim, existe uma subsequência de  $\{u_n\}$ , ainda denotada por  $\{u_n\}$ , tal que  $u_n \xrightarrow{*} u$  em  $L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$ , assim  $u \in L^\infty(0, T; L^2(\Omega))$ .

**Passo 2:** Convergência q.t.p. de  $\nabla u_n$ .

Para cada  $k > 0$  definimos

$$T_k(s) = \begin{cases} s, & \text{se } |s| \leq k, \\ \frac{ks}{|s|}, & \text{se } |s| > k. \end{cases}$$

Desde que  $u_n \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ , segue que  $u_n \in L^{p(x)}(Q_T)$  e  $\nabla u_n \in (L^{p(x)}(Q_T))^n$ . Pelo fato de que  $\nabla T_k(u_n) = \frac{\partial T_k}{\partial s} \nabla u_n$  e  $\frac{\partial T_k}{\partial s}$  é limitado, temos

$$\int_{Q_T} |\nabla T_k(u_n)|^{p(x)} dxdt \leq \int_{Q_T} \left| \frac{\partial T_k}{\partial s} \nabla u_n \right|^{p(x)} dxdt \leq \int_{Q_T} |K \nabla u_n|^{p(x)} dxdt < \infty,$$

para algum  $K > 0$ , e

$$\int_{Q_T} |T_k(u_n)|^{p(x)} dxdt = \begin{cases} \int_{Q_T} |u_n|^{p(x)} dxdt < \infty, & \text{se } |u_n| \leq k, \\ \int_{Q_T} \left| \frac{ku_n}{|u_n|} \right|^{p(x)} dxdt < \int_{Q_T} |u_n|^{p(x)} dxdt < \infty, & \text{se } |u_n| > k, \end{cases}$$

$\Rightarrow \nabla T_k(u_n) \in (L^{p(x)}(Q_T))^n$  e  $T_k(u_n) \in L^{p(x)}(Q_T)$  e assim  $T_k(u_n) \in W^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ . Da mesma maneira prova-se que  $T_k(u) \in W^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ .

Considere um conjunto compacto  $M \subset Q_T$  e uma função  $\varphi_M \in C_0^\infty(Q_T)$  tal que,

$$\begin{cases} 0 \leq \varphi_M \leq 1 & \text{em } Q_T, \\ \varphi_M = 1 & \text{sobre } M. \end{cases}$$

Seja  $v_n = \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T) \cap L^\infty(Q_T)$ . Usando esta função no lugar da função teste em (3.7) teremos

$$\int_{Q_T} f_n v_n \, dxdt = \int_{Q_T} v_n \frac{\partial u_n}{\partial t} \, dxdt + \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla v_n \, dxdt + \int_{Q_T} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) v_n \, dxdt.$$

Como  $\nabla v_n = \nabla \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) + \varphi_M \nabla(T_k(u_n) - T_k(u))$  segue que

$$\begin{aligned} \int_{Q_T} f_n \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) \, dxdt &= \int_{Q_T} \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) \frac{\partial u_n}{\partial t} \, dxdt \\ &+ \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi_M \nabla(T_k(u_n) - T_k(u)) \, dxdt \\ &+ \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) \, dxdt \\ &+ \int_{Q_T} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) \, dxdt \\ &= J_1 + J_2 + J_3 + J_4. \end{aligned}$$

1) Provaremos que  $J_1 \rightarrow 0$ , isto é, que

$$\int_{Q_T} \varphi_M(T_k(u_n)) \frac{\partial u_n}{\partial t} \, dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u}{\partial t} \, dxdt.$$

Primeiramente,  $\forall \beta \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ , temos

$$\begin{aligned} |\langle -\operatorname{div} a(x, t, u_n, \nabla u_n), \beta \rangle| &= \left| \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \beta \, dxdt \right| \\ &\leq \|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^q(x)(Q_T)} \|\nabla \beta\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \\ &\leq C \|\beta\|_{W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)} \end{aligned}$$

$$\implies \|\operatorname{div} a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{W^{-1,x} L^q(x)(Q_T)} = \sup_{\beta \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)} \frac{|\langle \operatorname{div} a(x, t, u_n, \nabla u_n), \beta \rangle|}{\|\beta\|_{W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)}} \leq C,$$

de onde concluímos que  $\operatorname{div} a(x, t, u_n, \nabla u_n)$  é limitado em  $W^{-1,x} L^q(x)(Q_T)$ .

$\frac{\partial u_n}{\partial t}$  é a soma de termos limitados em  $W^{-1,x} L^q(x)(Q_T)$  e  $\{u_n\}$  é limitada em  $W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ , então pelo Teorema (2.1) existe uma subsequência, ainda denotada por  $\{u_n\}$ , tal que  $u_n \rightarrow u$  em  $L^1(Q_T)$ , além disso,  $u_n \rightarrow u$  q.t.p. em  $Q_T$ . Como  $T_k(s)$  é contínuo,  $T_k(u_n) \rightarrow T_k(u)$  q.t.p. em  $Q_T$ . Por outro lado  $|T_k(u_n) - T_k(u)|^{p(x)}$  é limitado, pelo teorema da Convergência Dominada de Lebesgue segue que

$$T_k(u_n) \rightarrow T_k(u) \tag{3.14}$$

em  $L^{p(x)} Q_T$ .

Seja  $S_k(s) = \int_0^s T_k(\tau) d\tau$ . Sabe-se que  $T_k$  é limitado, isto é, existe  $C > 0$  tal que  $|T_k(s)| \leq C$  e para todo  $w \in W_0^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ , temos

$$\begin{aligned}
a) \int_{Q_T} |S_k(w)|^{p(x)} dxdt &= \int_{Q_T} \left| \int_0^w T_k(\tau) d\tau \right|^{p(x)} dxdt \leq \int_{Q_T} \left( \int_0^w |T_k(\tau)| d\tau \right)^{p(x)} dxdt \\
&\leq \int_{Q_T} \left( \int_0^w C d\tau \right)^{p(x)} dxdt \leq \int_{Q_T} |Cw|^{p(x)} dxdt < \infty,
\end{aligned}$$

como  $\nabla u_n \in \left( L^{p(x)}(Q_T) \right)^n$  e  $\nabla S_k(w) = T_k(w) \nabla w$

$$b) \int_{Q_T} |\nabla S_k(w)|^{p(x)} dxdt = \int_{Q_T} |T_k(w) \nabla w|^{p(x)} dxdt \leq \int_{Q_T} |C \nabla w|^{p(x)} dxdt < \infty,$$

de a) e b), segue que  $S_k(w) \in W^{1,x} L^{p(x)}(Q_T)$ . Como  $u_n \rightarrow u$  em  $L^1(Q_T)$  e

$$\begin{aligned}
\int_{Q_T} |S_k(u_n) - S_k(u)| dxdt &= \int_{Q_T} \left| \int_0^{u_n} T_k(\tau) d\tau - \int_0^u T_k(\tau) d\tau \right| dxdt \\
&= \int_{Q_T} \left| \int_u^{u_n} T_k(\tau) d\tau \right| dxdt \leq \int_{Q_T} |T_k(\xi)(u_n - u)| dxdt \\
&\leq \|T_k(\xi)\|_{L^\infty(Q_T)} \|u_n - u\|_{L^1(Q_T)} \rightarrow 0,
\end{aligned}$$

onde  $\xi$  é um elemento que está entre  $u$  e  $u_n$ , assim, obtemos

$$S_k(u_n) \rightarrow S_k(u) \tag{3.15}$$

em  $L^1(Q_T)$ .

Consideremos o espaço

$$W^{1,t} L^{p(x)}(Q_T) = \left\{ u \in L^{p(x)}(Q_T); \frac{\partial u}{\partial t} \in L^{p(x)}(Q_T) \right\}.$$

Para  $u_n \in C^1(0, T; V_n) \subset W^{1,t} L^{p(x)}(Q_T)$ , tem-se  $T_k(u_n) \in W^{1,t} L^{p(x)}(Q_T)$ . Então

$$\begin{aligned}
\int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u_n) dxdt &= \left\langle \frac{\partial \varphi_M}{\partial t}, S_k(u_n) \right\rangle = - \left\langle \varphi_M, \frac{\partial S_k(u_n)}{\partial t} \right\rangle = - \left\langle \varphi_M, T_k(u_n) \frac{\partial u_n}{\partial t} \right\rangle \\
\implies \int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u_n) dxdt &= - \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u_n) \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt.
\end{aligned} \tag{3.16}$$

Sendo  $\frac{\partial \varphi_M}{\partial t}$  limitada q.t.p. em  $Q_T$  e fazendo  $n \rightarrow \infty$ , segue

$$\int_{Q_T} \left| \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} (S_k(u_n) - S_k(u)) \right| dxdt \leq \left\| \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} \right\|_{L^\infty(Q_T)} \|S_k(u_n) - S_k(u)\|_{L^1(Q)} \rightarrow 0,$$

por (3.15), e como  $\frac{\partial \varphi_M}{\partial t} \in C_0^\infty(Q_T)$ , obtemos

$$\int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u_n) dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u) dxdt$$

e por (3.16) vem que

$$-\int_{Q_T} \varphi_M T_k(u_n) \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt \longrightarrow \int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u) dxdt. \quad (3.17)$$

Como  $\frac{\partial u_n}{\partial t}$  é a soma de termos limitados em  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ , teremos então que

$$\frac{\partial u_n}{\partial t} \rightharpoonup \eta \text{ em } W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T).$$

Por outro lado,  $\forall \phi \in C_0^\infty(Q_T)$ ,

$$\int_{Q_T} \phi \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt = - \int_{Q_T} \frac{\partial \phi}{\partial t} u_n dxdt \rightarrow - \int_{Q_T} \frac{\partial \phi}{\partial t} u dxdt$$

e  $\int_{Q_T} \phi \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \phi \eta dxdt$ , assim  $\int_{Q_T} \phi \eta dxdt = \int_{Q_T} \phi \frac{\partial u}{\partial t} dxdt$ , pela unicidade do limite  $\frac{\partial u}{\partial t} = \eta$  e portanto

$$\frac{\partial u_n}{\partial t} \rightharpoonup \frac{\partial u}{\partial t} \quad (3.18)$$

em  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$ . É fácil ver que

$$\varphi_M T_k(u) \in W^{1,x}L^{p(x)}(Q_T), \quad (3.19)$$

logo

$$\int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u}{\partial t} dxdt.$$

Como  $\int_{Q_T} \frac{\partial \varphi_M}{\partial t} S_k(u) dxdt = - \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u}{\partial t} dxdt$  (usando (3.16)), obtemos

$$\int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u}{\partial t} dxdt,$$

e assim

$$\int_{Q_T} \varphi_M T_k(u_n) \frac{\partial u_n}{\partial t} dxdt \rightarrow \int_{Q_T} \varphi_M T_k(u) \frac{\partial u}{\partial t} dxdt,$$

Portanto, está provado que  $J_1 \rightarrow 0$ .

2)  $J_3$  e  $J_4$  tendem a 0(zero).

De fato, como  $\|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)}, \|a_0(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \leq C$  e também  $\nabla \varphi_M \in L^\infty(Q_T)$ , teremos

$$\begin{aligned}
J_3 &= \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) dxdt \\
&\leq \|\nabla \varphi_M\|_{L^\infty(Q_T)} \int_{Q_T} |a(x, t, u_n, \nabla u_n)(T_k(u_n) - T_k(u))| dxdt \\
\stackrel{(D.H)}{\rightarrow} &\leq \|\nabla \varphi_M\|_{L^\infty(Q_T)} \|a(x, t, u_n, \nabla u_n)\|_{L^{q(x)}(Q_T)} \|T_k(u_n) - T_k(u)\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \\
&\leq \|\nabla \varphi_M\|_{L^\infty(Q_T)} C \|T_k(u_n) - T_k(u)\|_{L^{p(x)}(Q_T)} \rightarrow 0. \\
\Rightarrow J_3 &= \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) dxdt \rightarrow 0 \tag{3.20}
\end{aligned}$$

Analogamente obteremos

$$J_4 = \int_{Q_T} a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) dxdt \rightarrow 0, \tag{3.21}$$

quando  $n \rightarrow \infty$ .

3) Pelo fato de que  $f_n \rightarrow f$  em  $W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  (lema (2.1)) e  $T_k(u_n) \rightarrow T_k(u)$  em  $L^{q(x)}(Q_T)$ , vem que

$$\int_{Q_T} f_n \varphi_M(T_k(u_n) - T_k(u)) dxdt \rightarrow 0.$$

Assim, por 1), 2) e 3), fica provado também que

$$J_2 = \int_{Q_T} a(x, t, u_n, \nabla u_n) \varphi_M(\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)) dxdt \rightarrow 0. \tag{3.22}$$

Fixado um número real  $s > 0$ , considere o conjunto  $Q_{(s)} = \{(x, t) \in Q_T; |\nabla T_k(u)| \leq s\}$  e  $\chi_s$  a função característica de  $G_s$ . Tendo  $r \leq s$ ,

$$\begin{aligned}
0 &\leq \int_{Q_{(r)}} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u))] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
&\leq \int_{Q_{(s)}} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u))] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
&= \int_{Q_{(s)}} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s)] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] dxdt \\
&\leq \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s)] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] dxdt \\
&= \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
&\quad - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) \chi_s dxdt - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) \chi_s dxdt \\
& + \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s)] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
= & \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
& - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u_n) dxdt + \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) dxdt \\
& + \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) \chi_s dxdt - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) \chi_s dxdt \\
& + \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) \nabla T_k(u_n) dxdt - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) \nabla T_k(u) \chi_s dxdt \\
& - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
= & \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
& - \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n))] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
& + \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
& - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt.
\end{aligned}$$

Tomemos

$$\left\{ \begin{array}{l}
I_1 = \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)] dxdt \\
I_2 = - \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n))] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
I_3 = \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\
I_4 = - \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt.
\end{array} \right.$$

1). Temos que  $I_1 \rightarrow 0$ .

De fato, por (3.22), procede a afirmação.

2). Mostraremos que,

$$I_2 = - \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n))] [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \longrightarrow 0$$

Denotando por  $\chi_{G_n}$  a função característica do conjunto

$$G_n = \{(x, t) \in Q_T; |u_n(x, t)| > k\},$$

teremos:

a) Se  $|u_n(x, t)| > k$ , implica que  $\nabla T_k(u_n) = 0$ , e assim podemos escrever

$$I_2 = \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, 0)] [\chi_{G_n} \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt$$

b) Se  $|u(x, t)| \geq k$ , implica que  $\nabla T_k(u) = 0$ , teremos  $\chi_{G_n} \nabla T_k(u) \chi_s = 0$  e portanto  $I_2 = 0$ .

c) Se  $|u(x, t)| < k$ ,  $\exists n_0 \in \mathbb{N}$  tal que  $\forall n > n_0$ ,  $|u_n(x, t)| < k$ . Neste caso teremos que

$$\chi_{G_n} \nabla T_k(u) \chi_s \longrightarrow 0, \quad (3.23)$$

q.t.p. em  $Q_T$ . Pelo Teorema da Convergência Dominada

$$\implies \chi_{G_n} \nabla T_k(u) \chi_s \xrightarrow{\text{fortem.}} 0 \quad (3.24)$$

em  $(L^{p(x)}(Q_T))^n$ , e como  $[a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, 0)]$  é limitada em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ , segue que

$$I_2 = \int_{Q_T} \varphi_M [a(x, t, u_n, \nabla u_n) - a(x, t, u_n, 0)] [\chi_{G_n} \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \longrightarrow 0.$$

3). Agora mostremos que

$$I_3 = \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \longrightarrow \int_{Q_T \setminus Q_{(s)}} \varphi_M h \nabla T_k(u) dxdt$$

De fato, como  $a(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightarrow h$  em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$  e  $T_k(u) \chi_s = 0$  em  $Q_T \setminus Q_{(s)}$ , teremos

$$\begin{aligned} I_3 &= \int_{Q_T} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) [\nabla T_k(u) - \nabla T_k(u) \chi_s] dxdt \\ &= \int_{Q_T \setminus Q_{(s)}} \varphi_M a(x, t, u_n, \nabla u_n) \nabla T_k(u) dxdt \\ &\longrightarrow \int_{Q_T \setminus Q_{(s)}} \varphi_M h \nabla T_k(u) dxdt. \end{aligned}$$



4). Por último, mostra-se que

$$\begin{aligned} I_4 &= - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dx dt \\ &\rightarrow - \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M a(x, t, T_k(u), 0) \nabla T_k(u) dx dt. \end{aligned}$$

Pelo fato de que  $u_n \rightarrow u$  q.t.p. em  $Q_T$ , teremos

$$a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) \rightarrow a(x, t, u, \nabla T_k(u) \chi_s)$$

q.t.p. em  $Q_T$ . E sendo  $a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s)$  limitada em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$

$$a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) \rightarrow a(x, t, u, \nabla T_k(u) \chi_s)$$

em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ , e como  $T_k(u_n) = u_n$ , para  $|u_n| \leq k$ , e tomando  $\alpha = 1$ , teremos então que

$$\begin{aligned} |a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u) \chi_s)|^{q(x)} &\leq |C(x, t) + |T_k(u_n)|^{p(x)-1} + |\nabla T_k(u) \chi_s|^{p(x)-1}|^{q(x)} \\ &\leq |C(x, t)|^{q(x)} + |T_k(u_n)|^{(p(x)-1)q(x)} + |\nabla T_k(u) \chi_s|^{(p(x)-1)q(x)} \\ &\leq |C(x, t)|^{q(x)} + k^{p(x)} + |\nabla T_k(u) \chi_s|^{p(x)}. \end{aligned}$$

A última parte da desigualdade acima é integrável, logo pelo Teorema da Convergência Dominada, segue que

$$a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u) \chi_s) \xrightarrow{\text{forte.}} a(x, t, T_k(u), \nabla T_k(u) \chi_s) \quad (3.25)$$

em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ .

Por outro lado, temos que  $(\nabla T_k(u_n))$  é limitada em  $(L^{p(x)}(Q_T))^n$ , portanto

$$\nabla T_k(u_n) \rightarrow \eta'$$

em  $(L^{p(x)}(Q_T))^n$ , assim,  $\forall \phi \in C_0^\infty(Q_T)$

$$\int_{Q_T} \nabla T_k(u_n) \phi dx dt = - \int_{Q_T} T_k(u_n) \nabla \phi dx dt \rightarrow - \int_{Q_T} T_k(u) \nabla \phi dx dt$$

e ainda

$$\int_{Q_T} \nabla T_k(u_n) \phi dx dt \rightarrow \int_{Q_T} \eta' \phi dx dt,$$

que pela unicidade do limite teremos

$$\int_{Q_T} \eta' \phi dx dt = - \int_{Q_T} T_k(u) \nabla \phi dx dt = \int_{Q_T} \nabla T_k(u) \phi dx dt$$

$\Rightarrow \eta' = \nabla T_k(u)$ , portanto

$$\nabla T_k(u_n) \rightharpoonup \nabla T_k(u) \quad (3.26)$$

em  $(L^{p(x)}(Q_T))^n$  e assim, podemos dizer que

$$\left( \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s \right) \rightharpoonup \left( \nabla T_k(u) - \nabla T_k(u)\chi_s \right) \quad (3.27)$$

em  $(L^{p(x)}(Q_T))^n$ .

Pelo fato de que  $\nabla T_k(u_n) = 0$ , para  $|u_n| > k$ , e

$$\begin{aligned} I_4 &= - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] dxdt \\ &= \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s dxdt \\ &= \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s dxdt \\ &\quad + \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt \\ &\quad - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt \\ &= \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt \\ &\quad + \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s dxdt \\ &\quad - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt. \end{aligned}$$

Se tomarmos  $T_k(u_n) = u_n$ , para  $|u_n| \leq k$ , e o substituirmos nos dois últimos termos da equação anterior, teremos

$$\begin{aligned} I_4 &= \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt \\ &\quad - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u)\chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] dxdt \\ &\quad + \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u)\chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] \chi_{G_n} dxdt. \end{aligned}$$

Similarmente a  $I_2$  teremos

$$\int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)\chi_s) \nabla T_k(u)\chi_s \chi_{G_n} dxdt \rightarrow 0$$

e

$$\int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u)\chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u)\chi_s] \chi_{G_n} dxdt \rightarrow 0.$$

Temos ainda por (3.25) e (3.27), que

$$\begin{aligned}
& - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u_n), \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dx dt \\
& \rightarrow - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u), \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u) - \nabla T_k(u) \chi_s] dx dt \\
& = - \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u), 0) \nabla T_k(u) dx dt.
\end{aligned}$$

E assim teremos que

$$\begin{aligned}
I_4 & = - \int_{Q_T} \varphi_M \cdot a(x, t, u_n, \nabla T_k(u) \chi_s) [\nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \chi_s] dx dt \\
& \rightarrow - \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u), 0) \nabla T_k(u) dx dt.
\end{aligned}$$

Passando ao limite quando  $n \rightarrow \infty$ ,

$$\begin{aligned}
0 & \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{Q(r)} \varphi_M \left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right] dx dt \\
& \leq \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M h \nabla T_k(u) dx dt - \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M \cdot a(x, t, T_k(u), 0) \nabla T_k(u) dx dt \\
& = \int_{Q_T \setminus Q(s)} \varphi_M \left( h - a(x, t, T_k(u), 0) \right) \nabla T_k(u) dx dt.
\end{aligned}$$

como  $(h - a(x, t, T_k(u), 0)) \nabla T_k(u) \in L^1(Q_T)$  e fazendo  $s \rightarrow \infty$ , implica que  $|Q_T \setminus Q(s)| \rightarrow 0$  e assim

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{Q(r)} \varphi_M \left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right] dx dt = 0.$$

Consequentemente

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{Q(r) \cap M} \left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right] dx dt = 0$$

e podemos obter uma subsequência de  $(u_n)$ , ainda denotada por  $(u_n)$ , tal que

$$\left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right] \rightarrow 0$$

q.t.p. em  $Q(r) \cap M$ .

Para  $(x, t) \in Q(r) \cap M$ , temos

$$\begin{aligned}
& \alpha |\nabla T_k(u_n)|^{p(x)} - C \left( 1 + |\nabla T_k(u_n)|^{p(x)-1} + |\nabla T_k(u_n)| \right) \\
& \leq \left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right],
\end{aligned}$$

isto mostra que  $(\nabla T_k(u_n))$  é limitada em  $Q_{(r)} \cap M$ . Então existe uma subsequência de  $(\nabla T_k(u_n))$ , ainda denotada por  $(\nabla T_k(u_n))$ , tal que

$$\nabla T_k(u_n) \longrightarrow \xi$$

em  $Q_{(r)} \cap M$ . Assim

$$\begin{aligned} & \left[ a(x, t, u_n, \nabla T_k(u_n)) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \nabla T_k(u_n) - \nabla T_k(u) \right] \\ & \longrightarrow \left[ a(x, t, u_n, \xi) - a(x, t, u_n, \nabla T_k(u)) \right] \left[ \xi - \nabla T_k(u) \right] \end{aligned}$$

em  $Q_{(r)} \cap M$ , se  $n \rightarrow \infty$ . Temos então, usando unicidade do limite, que  $\nabla T_k(u) = \xi$  e portanto

$$\nabla T_k(u_n) \longrightarrow \nabla T_k(u)$$

q.t.p. em  $Q_{(r)} \cap M$ . E pelo fato de que  $r, k$  e  $M$  serem arbitrários, podemos construir uma subsequência tal que

$$\nabla u_n \longrightarrow \nabla u$$

q.t.p. em  $Q_T$ . Assim, teremos que

$$a(x, t, u_n, \nabla u_n) \longrightarrow a(x, t, u, \nabla u)$$

q.t.p. em  $Q_T$ .

Sendo  $a(x, t, u_n, \nabla u_n)$  uma sequência limitada em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ , pela proposição (1.19) temos

$$a(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightharpoonup a(x, t, u, \nabla u)$$

em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ . Como  $a(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightharpoonup h$  em  $(L^{q(x)}(Q_T))^n$ , segue que  $a(x, t, u, \nabla u) = h$ . Igualmente, obtem-se que

$$a_0(x, t, u_n, \nabla u_n) \rightharpoonup a_0(x, t, u, \nabla u)$$

em  $L^{q(x)}(Q_T)$  com  $a_0(x, t, u, \nabla u) = h_0$ .

**Passo 3:** Passagem ao limite.

Para  $\varphi \in C^1([0, T]; C_0^\infty(\Omega))$ , desde que  $u_n \rightharpoonup u$  em  $L^{p(x)}(Q_T)$  e  $u_n \rightharpoonup u$  em  $L^2(\Omega)$ , temos

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{Q_T} \frac{\partial u_n}{\partial t} \varphi \, dx dt = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( \int_{\Omega} u_n \varphi \, dx \Big|_0^T - \int_{Q_T} u_n \frac{\partial \varphi}{\partial t} \, dx dt \right) = \int_{\Omega} u \varphi \, dx \Big|_0^T - \int_{Q_T} u \frac{\partial \varphi}{\partial t} \, dx dt.$$

Assim, para toda  $\varphi \in C^1([0, T]; C_0^\infty(\Omega))$ ,

$$-\int_{Q_T} u \frac{\partial \varphi}{\partial t} dxdt + \int_{\Omega} u(t)\varphi(t)dx \Big|_0^T + \int_{Q_T} [a(x, t, u, \nabla u)\nabla \varphi + a_0(x, t, u, \nabla u)\varphi] dxdt = \langle f, \varphi \rangle.$$

A demonstração está completa. □

# Considerações Finais

Observemos que nos casos em que o operador  $A$  é o  $p$ -Laplaciano definido em (1.13) ou é o  $p(x)$ -Laplaciano definido em (1.14), teremos a unicidade de solução para o problema (P), pois, em ambos, o operador  $A$  é monótono e a prova da unicidade é feita da seguinte forma:

Consideremos  $A : W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T) \rightarrow W^{-1,x}L^{q(x)}(Q_T)$  monótono. Sabe-se que a equação  $u_t + A(u) = f$  no problema (1) torna-se

$$\langle u_t, v \rangle + \langle A(u), v \rangle = \langle f, v \rangle,$$

para toda  $v \in W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q_T)$ . Suponhamos que  $u_1$  e  $u_2$  sejam soluções de (1), isto é

$$\langle u_1'(t), v \rangle + \langle A(u_1(t)), v \rangle = \langle f, v \rangle, \quad (3.28)$$

$$\langle u_2'(t), v \rangle + \langle A(u_2(t)), v \rangle = \langle f, v \rangle. \quad (3.29)$$

Então,  $u_1(x, 0) = \psi(x)$  e  $u_2(x, 0) = \psi(x)$  em  $\Omega$ . Subtraindo (3.29) de (3.28) obteremos

$$\langle u_1'(t) - u_2'(t), v \rangle + \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), v \rangle = 0.$$

Fazendo  $v = u_1 - u_2$ , teremos

$$\langle u_1'(t) - u_2'(t), u_1(t) - u_2(t) \rangle + \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle = 0$$

$$\implies \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle = 0.$$

Integrando sobre  $[0, T]$  resulta

$$\frac{1}{2} \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 - \frac{1}{2} \|u_1(0) - u_2(0)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \int_0^t \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle dt = 0.$$

Sendo  $A$  um operador monótono, isto é

$$\langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle \geq 0,$$

nos dará que

$$\int_0^t \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle dt \geq 0$$

e como  $u_1(0) - u_2(0) = 0$ , segue que  $\|u_1(0) - u_2(0)\|_{L^2(\Omega)} = 0$ , e assim

$$0 \leq \frac{1}{2} \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \frac{1}{2} \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \int_0^t \langle A(u_1(t)) - A(u_2(t)), u_1(t) - u_2(t) \rangle dt = 0$$

$$\implies 0 \leq \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq 0$$

$\implies \|u_1(t) - u_2(t)\|_{L^2(\Omega)} = 0$  q.t.p. em  $[0, T]$ , portanto

$$u_1 = u_2.$$

□

Observamos também que talvez seja possível estudar o sistema acoplado do tipo:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + A(u) = f(x, t, v, \nabla v), & \text{em } Q_T, \\ \frac{\partial v}{\partial t} + A(v) = f(x, t, u, \nabla u), & \text{em } Q_T, \\ u(x, t) = v(x, t) = 0, & \text{sobre } \partial\Omega \times (0, T), \\ u(x, 0) = u_0 \text{ e } v(x, 0) = v_0, & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (3.30)$$

com  $A(u) = -\operatorname{div}(a(x, t, u, \nabla u)) + a_0(x, t, u, \nabla u)$ . Como não se tem a unicidade da solução para o problema  $(P)$  talvez não seja possível obter uma solução para o sistema (3.30) utilizando o método do ponto fixo de Leray-Schauder. No entanto, acreditamos que o método de Faedo-Galerkin possa superar essa dificuldade, uma vez que provando a existência de soluções dos problemas aproximados, restará obter as convergências fracas dessas soluções e, por um resultado tipo Aubin-Lions, o Teorema (2.1), obter a convergência forte para passagem ao limite no operador.

Vale ressaltar que sistemas do tipo (3.30) modelam a difusão e a interação entre duas espécies biológicas diferentes que compartilham o mesmo território  $\Omega$ , como em [17], em que o autor apresenta, além do resultado principal, outros quatro resultados onde os casos de coercividade e não-coercividade dos termos não-locais são considerados.



# Bibliografia

- [1] ACERBI, E.; MINGIONE, G. **Regularity results for stationary electro-rheological fluids**. Arch. Ration. Mech. Anal. 164 (2002) 213-259.
- [2] ACERBI, E.; MINGIONE, G. **Gradient estimates for the  $p(x)$ -Laplacian system**. J. Reine Angew. Math. 584 (2005) 117-148.
- [3] ACERBI, E.; MINGIONE, G. **Gradient estimates for a class of parabolic systems**. Duke Math. J. 136 (2007) 285-320.
- [4] ALKHUTOV, Y.; ANTONTSEV, S.; ZHIKOV, V. **Parabolic equations with variable order of nonlinearity, in: Collection: "Theory of Operators, Differential Equations and Theory of Functions"**. Collection of Works of the Mathematics Institute of the Ukrainian Academy of Sciences, vol. 6, 2009, pp. 23-50.
- [5] BARTLE, R. G. **The elements of integration and Lebesgue measure**. New York: John Wiley & Sons, 1995.
- [6] BRÉZIS, H.; BROWDER, F.E. **Strongly nonlinear parabolic initial boundary value problems**. Proc. Natl. Acad. Sci. USA 76 (1979) 38-40.
- [7] BRÉZIS, H. **Análisis Funcional. Teoria y Aplicaciones**. Alianza Editorial. Madrid, Paris, 1984.
- [8] CAVALCANTI, Marcelo M.; CAVALCANTI, Valéria N. D. **Iniciação á Teoria das Distribuições e aos Espaços de Sobolev**. Maringá: UEM, 2000, Vol: I e II.
- [9] CHEN, Y.M.; LEVINE, S.; RAO, M. **Variable exponent, linear growth functionals in image restoration**. SIAM J. Appl. Math. 66 (2006) 1383-1406.
- [10] CHILL, R. **Quelques méthodes de résolution pour les équations non-linéaires**. Lab. de Mathém. et Applications de Metz, Université de Metz, 2007/08.
- [11] CHIPOT. M. **Elements of Nonlinear Analysis**. Berlin. Birkhäuser Basel, 2000.

- [12] DIBENEDETTO, E. **Degenerate Parabolic Equation**. Berlin: Springer-Verlag, 1993.
- [13] ELMAHI, A.; MESKINE, D. **Strongly nonlinear parabolic equations with natural growth terms in Orlicz spaces**. *Nonlinear Anal.* 60 (2005) 1-35.
- [14] ELMAHI, A.; MESKINE, D. **Parabolic equations in Orlicz spaces**. *J. London Math. Soc.* (2) 72 (2005) 410-428.
- [15] FAN, X. L.; SHEN, J. S.; ZHAO, D. **Sobolev embedding theorems for spaces  $W^{m,p(x)}(\Omega)$** . *J. Math. Anal. Appl.* 262, 749-760, 2001.
- [16] FAN, X. L.; ZHAO, D. **On the Spaces  $L^{p(x)}(\Omega)$  and  $W^{m,p(x)}(\Omega)$** . *Journal of Mathematical Analysis and Applications.* 263, 424- 446, 2001.
- [17] FRAGNELLI, G. **Positive periodic solutions for a system of anisotropic parabolic equations**. *J. Math. Anal. Appl.* 367 (2010) 204-228
- [18] FU, Y.; PAN, N. **Existence of solutions for nonlinear parabolic problem with  $p(x)$ -growth**. *J. Math. Anal. Appl.* 362 (2010) 313-326.
- [19] GUIMARÃES, Cícero J. **Sobre os Espaços de Lebesgue e Sobolev Generalizados e Aplicações envolvendo o  $p(x)$ -Laplaciano**. Dissertação de Mestrado, PPGM, UFCG, 2006.
- [20] HALE, J. K. **Ordinary Differential Equations**. New York: Robert E. Krieger Publishing Company, 1980.
- [21] KREYSZIG, E. **Introductory functional analysis with applications**. New York: John Wiley e Sons, 1989.
- [22] KOVACIK, O.; RAKOSNIK, J. **On spaces  $L^{p(x)}$  and  $W^{m,p(x)}$** . *Czechoslovak Math. J.* 41 (1991) 592-618.
- [23] LANDES, R. **On the existence of weak solutions for quasilinear parabolic initial boundary value problem**. *Proc. Roy. Soc. Edinburgh Sect. A* 89 (1981) 217-237.
- [24] LANDES, R.; MUSTONEN, V. **A strongly nonlinear parabolic initial boundary value problem**. *Ark. Mat.* 25 (1987) 29-40.
- [25] LIONS, J.L. **Quelques methodes de resolution des problems aux limits non lineaties**. Gauthier.Villars, Paris, 1969.
- [26] LOBATO, Renato F. C. **Solvabilidade e Decaimento Exponencial para um Sistema de EDP não-linear com Acoplamento na Fonte**. Dissertação de Mestrado, PPGME, UFPA, 2006.

- [27] MEDEIROS, L. A.; MILLA, M. A. **Espaços de Sobolev (Iniciação aos Problemas Elípticos Não Homogêneos)**. Rio de Janeiro: IM-UFRJ, 2004.
- [28] MIHAILESCU, M.; RADULESCU, V. **On a nonhomogeneous quasilinear eigenvalue problem in Sobolev spaces**. Proc. Amer. Math. Soc. 135 (2007) 2929-2937.
- [29] MUJICA, Jorge. **Análise Funcional**. Notas de aulas.
- [30] RIVERA, J. E. M. **Introdução às Distribuições e Equações Diferenciais Parciais**. Rio de Janeiro: LNCC, 2004.
- [31] RUZICA, M. **Electrorheological Fluids: Modeling and Mathematical Theory**. Lecture Notes in Math., vol. 1748, Springer-Verlag, Berlin, 2000.
- [32] SANTOS, Manoel J. Dos. **Existência e Unicidade de Solução de uma Equação Parabólica com Expoente Variável da Não-Linearidade**. Dissertação de Mestrado, PPGME, UFPA, 2008.
- [33] SHI, S. J.; CHEN, S.T.; WANG, Y.W. **Some theorems of convergence in  $W_0^{1,x}L^{p(x)}(Q)$  spaces and their conjugate spaces**. Acta Math. Sinica (Chin. Ser.) 50 (2007) 241-249.
- [34] SIMON, J. **Compact sets in the space  $L^p(0, T; B)$** . Ann. Mat. Pura Appl. 146 (1987) 65-96.